



Cálculo diferencial e Integral: um KIT de sobrevivência

visite o nosso site: www.dma.uem.br/kit

Mudança de variáveis e cálculo de integrais múltiplas

Introdução

Mudamos as variáveis para visualizar melhor uma região, para simplificar uma expressão e para facilitar no processo de integração. Nesta woksheet vamos usar a mudança de variáveis para facilitar no cálculo das integrais.

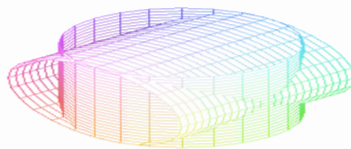
Pré requisitos para este assunto: derivadas parciais

Jacobiano

integrais múltiplas

O objetivo da mudança de variáveis é facilitar o cálculo da integral quando o integrando ou quando a região de integração não são simples de se calcular diretamente.

Para uma variável, o método é baseado na fórmula



onde $g: [c,d] \rightarrow [a,b]$ é inversível com derivada contínua.

Para duas variáveis.

Suponha que u e v são definidas por



$$\text{ParteVolume} = \int_0^1 \int_0^{\sqrt{1-y^2}} \int_0^{\sqrt{1-y^2}} 1 \, dx \, dz \, dy,$$

onde $(\text{ParteVolume} = \frac{2}{3})$ pertence a região Q e (x, y) pertence a D .

Esta aplicação define uma função g que associa a cada ponto (u, v) do plano UV um ponto (x, y) do plano XY:

Algumas condições devemos impor sobre $x = x(u, v)$

e sobre $y = y(u, v)$, de modo que g seja contínua e injetora em Q e $g(Q)=D$.

Teorema 1: Seja g dada por $T_{mass} = \frac{32}{45} = (x(u, v), y(u, v))$ com x e y funções contínuas com

derivadas parciais contínuas num aberto U do \mathbb{R}^2 . Seja Q contido em U subconjunto fechado e

limitado tal que

1i) g é injetora em Q

2i) o determinante da matriz Jacobiana de g nunca se anula em Q .

Se g é integrável em $g(Q)$, então

$$\int \int_{g(Q)} f(x, y) dx dy = \int \int_Q f(x(u, v), y(u, v)) \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv$$

Lembramos que a matriz jacobiana de $x = r \cos(\theta)$ é dada por

> `matrix([diff(x(u,v),u), diff(x(u,v),v)], [diff(y(u,v),u), diff(y(u,v),v)]);`

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial u} x(u, v) & \frac{\partial}{\partial v} x(u, v) \\ \frac{\partial}{\partial u} y(u, v) & \frac{\partial}{\partial v} y(u, v) \end{bmatrix}$$

$$\mathcal{J} = \mathcal{J}$$

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$$

Usaremos a notação $\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$ para denotar o determinante da matriz jacobiana da transformação g .

A matriz jacobiana é também representada por $\text{Det Jacobiana} = \gamma$.

Para três variáveis.

Seja U um subconjunto do \mathbb{R}^3 e $g: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ dada por

$$z = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Suponha que u, v e s sejam definidas por



$$\text{Volume} = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_r^1 r \, dz \, dr \, d\theta,$$

$$\text{Volume} = \frac{1}{3} \pi$$

onde (u, v, s) pertence a região Q e (x, y, z) pertence a D .

Esta aplicação define uma função g que associa a cada ponto (u, v, s) do espaço UVS um ponto (x, y, z) do espaço XYZ :

Algumas condições devemos impor sobre $z = 0$

sobre e sobre $V = \int_0^{2\pi} \int_0^2 \int_0^{4-r^2} r^3 \, dz \, dr \, d\theta$

de modo que g seja contínua e injetora em Q e $g(Q)=D$.

Teorema 2: Seja g dada por $g(u, v, s) = (x(u, v, s), y(u, v, s), z(u, v, s))$ com x, y e z funções contínuas com derivadas parciais contínuas num aberto U do \mathbb{R}^3 . Seja Q contido em U subconjunto fechado e limitado tal que

- 1i) g é injetora em Q
- 2i) o determinante da matriz Jacobiana de g nunca se anula em Q .

Se f é integrável em $g(Q)$, então

$$JacobianoS := \begin{bmatrix} \sin(\phi) \cos(\theta) & \rho \cos(\phi) \cos(\theta) & -\rho \sin(\phi) \sin(\theta) \\ \sin(\phi) \sin(\theta) & \rho \cos(\phi) \sin(\theta) & \rho \sin(\phi) \cos(\theta) \\ \cos(\phi) & -\rho \sin(\phi) & 0 \end{bmatrix}$$

Lembramos que a matriz jacobiana da transformação g é dada por

> **matrix**([[diff(x(u,v,s),u), diff(x(u,v,s),v), diff(x(u,v,s),s)], [diff(y(u,v,s),u), diff(y(u,v,s),v), diff(y(u,v,s),s)], [diff(z(u,v,s),u), diff(z(u,v,s),v), diff(z(u,v,s),s)]]);

$$\text{Det JacobianoS} = \sin(\phi) \rho^2$$

O módulo do determinante da matriz Jacobiana é representado por $\left| \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v,s)} \right|$

Exemplos

Para os exemplos vamos precisar do pacote **linalg**


> **with(linalg):**

Warning, new definition for norm

Warning, new definition for trace

1. Calcule $\iint e^{\left(\frac{y-x}{y+x}\right)} dx dy$

sobre a região D , onde D é a região limitada pela reta $x+y=2$ e pelos eixos coordenados. Veja a figura.

Façamos  e $v=y+x$. Assim, vamos tomar a aplicação g dada por $u, v \rightarrow$

$z = x^2 + 4y^2$, onde

$$z = 12 - 2x^2 - 2y^2$$

$$y(u, v) = \frac{v+u}{2}$$

$$z = 4 - x^2$$

> **g := vector([(v-u)/2, (v+u)/2]);**

$$x = y^2$$

> **J:=jacobian(g, [u,v]);**

$$J = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

> **det(J);**

$$\frac{-1}{2}$$

Assim, usando a fórmula de mudança de variáveis do **Teorema 1**, temos

> **Int(Int(exp((y-x)/(y+x)),x),y)=(1/2)*Int(Int(exp(u/v),u=-v..v),v=0..2);**

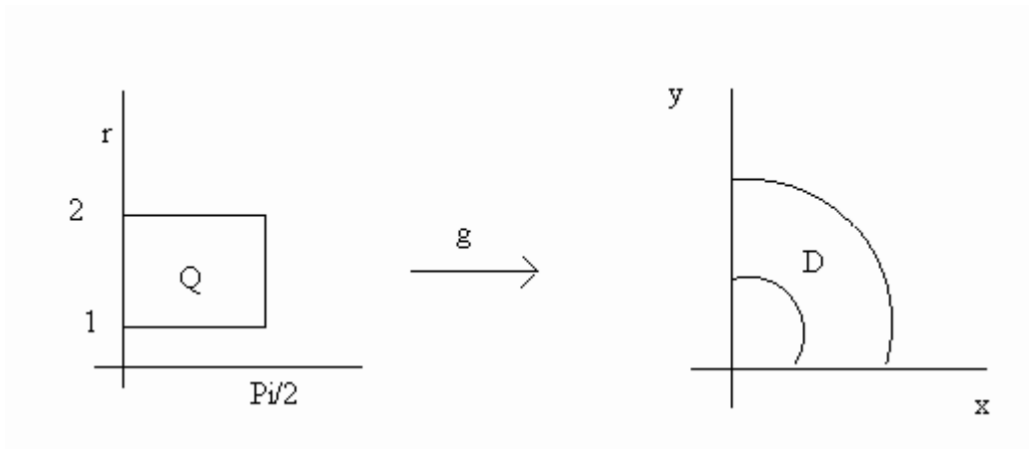
$$\iint e^{\frac{y-x}{y+x}} dx dy = \frac{1}{2} \int_0^2 \int_{-v}^v e^{\frac{u}{v}} du dv$$

> **Int(Int(exp((y-x)/(y+x)),x),y)=(1/2)*int(int(exp(u/v),u=-v..v),v=0..2);**

$$\iint e^{\frac{y-x}{y+x}} dx dy = e - e^{-1}$$

2. Calcule $\iint \ln(x^2 + y^2) dx dy$

sobre a região D, onde D é a região do primeiro quadrante entre $x^2 + y^2 = 1$ e $x^2 + y^2 = 4$. Veja a figura.



Tomemos $x = r \cos(\theta)$

$y = r \sin(\theta)$

onde θ varia entre 0 e $\frac{\pi}{2}$ e r varia entre 1 e 2.

Assim, existe uma aplicação g que associa a cada par (r, θ) do plano $r-\theta$ um par (x, y) do plano XY dado pelas equações acima.

> **g := vector([r*cos(theta), r*sin(theta)]);**

$$g := [r \cos(\theta), r \sin(\theta)]$$

> **J:=jacobian(g, [r,theta]);**

$$J := \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -r \sin(\theta) \\ \sin(\theta) & r \cos(\theta) \end{bmatrix}$$

> **simplify(det(J));**

r

Agora vamos usar o teorema 1 para calcular a integral

> **Int(Int(ln(x²+y²),x),y)=Int(Int(r*ln(r²),r=1..2),theta=0..Pi/2);**

$$\iint \ln(x^2 + y^2) dx dy = \int_0^{\frac{1}{2}\pi} \int_1^2 r \ln(r^2) dr d\theta$$

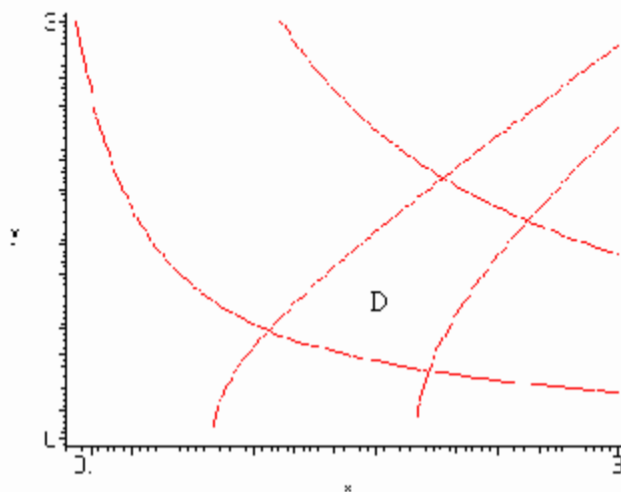
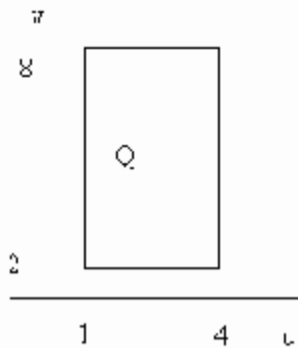
> **Int(Int(ln(x²+y²),x),y)=int(int(r*ln(r²),r=1..2),theta=0..Pi/2);**

$$\iint \ln(x^2 + y^2) dx dy = 2\pi \ln(2) - \frac{3}{4}\pi$$

3. Calcule $\iint x^2 + y^2 dx dy$ sobre a região D, onde D é a região do primeiro quadrante compreendida entre as curvas

$x^2 - y^2 = 1$ e $x^2 - y^2 = 4$, $xy = 1$ e $xy = 4$. Veja a figura ilustrando a região D.

Tomemos $u = x^2 - y^2$ e $v = 2xy$



Num caso geral, se $x = x(u, v)$, $y = y(u, v)$ e $u = u(t, w)$ e $v = v(t, w)$, então

$$J\left(\frac{x, y}{u, v}\right) = \frac{1}{J\left(\frac{u, v}{x, y}\right)}$$

> **G:=vector([x^2-y^2, 2*x*y]);**

$$G := [x^2 - y^2, 2xy]$$

> **J1:=jacobian(G, [x,y]);**

$$J1 := \begin{bmatrix} 2x & -2y \\ 2y & 2x \end{bmatrix}$$

> **simplify(det(J1));**

$$4x^2 + 4y^2$$

Assim, o determinante da matriz jacobiana $J\left(\frac{x, y}{u, v}\right)$ é sempre não nulo. Podemos então usar o teorema 1 para facilitar no cálculo da integral.

> **Int(Int(x^2+y^2,x),y)=Int(Int(((1/4)*(u^2-v^2)^(1/2))*(1/(u^2-v^2)^(1/2)),v=2..8),u=1..4);**

$$\iint x^2 + y^2 \, dx \, dy = \int_1^4 \int_2^8 \frac{1}{4} \, dv \, du$$

> **Int(Int(x^2+y^2,x),y)=int(int(((1/4)*(u^2-v^2)^(1/2))*(1/(u^2-v^2)^(1/2))),v=2..8),u=1..4);**

$$\iint x^2 + y^2 \, dx \, dy = \frac{9}{2}$$

Exercícios

Determine o determinante da matriz Jacobiana da transformação mudança de variáveis abaixo:

1i) coordenadas esféricas dadas por

$$x = \rho \sin(\theta) \cos(\phi)$$

$$y = \rho \sin(\theta) \sin(\phi)$$

$$z = \rho \cos(\theta)$$

2i) coordenadas cilíndricas

$$x = r \cos(\theta)$$

$$y = r \sin(\theta)$$

$$z = z$$

3i) coordenadas dadas por

$$x = 2u$$

$$y = 3v$$

$$z = 4w$$

Bibliografia

[1] Cálculo diferencial e Integral vol2. Paulo Boulos e Zara Issa Abud. Makron Books (2000).

[2] Cálculo, Leithold. vol2

[3] Vector Calculus, Tromba & Marsden. Addison-W. (1991).