



Máximos e Mínimos

> **with(linalg):**

Warning, new definition for norm

Warning, new definition for trace

> **with(plots):**

Neste exemplos vamos usar o teste da derivada segunda para máximos, mínimos e sela para funções de varias variaveis.

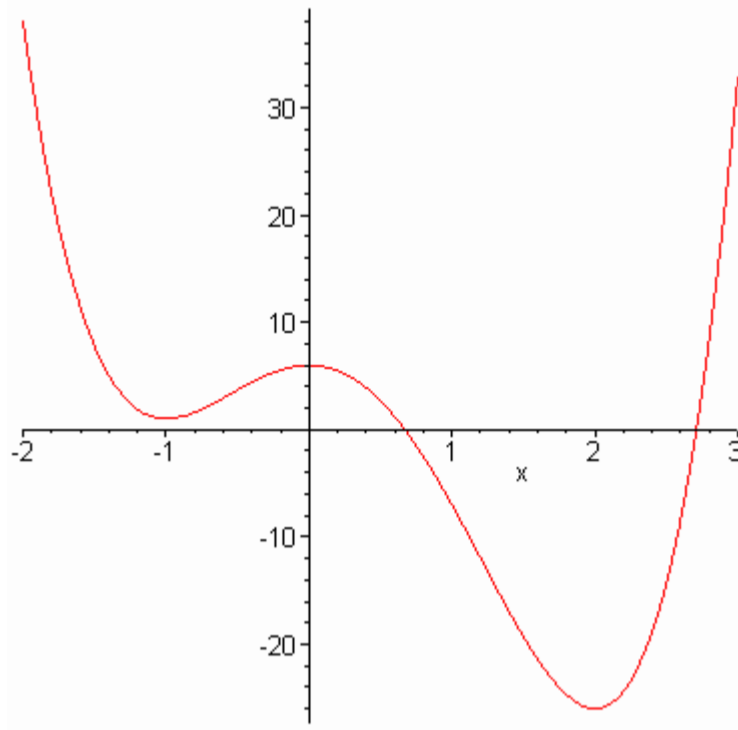
Exemplo 1. considere a funcao:
$$\frac{3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6}{12(1 + y^2)}$$

> **f:=(x,y) ->(3*x^4 -4*x^3 -12*x^2 +6)/(12*(1+y^2));**

$$f := (x, y) \rightarrow \frac{3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6}{12 + 12y^2}$$

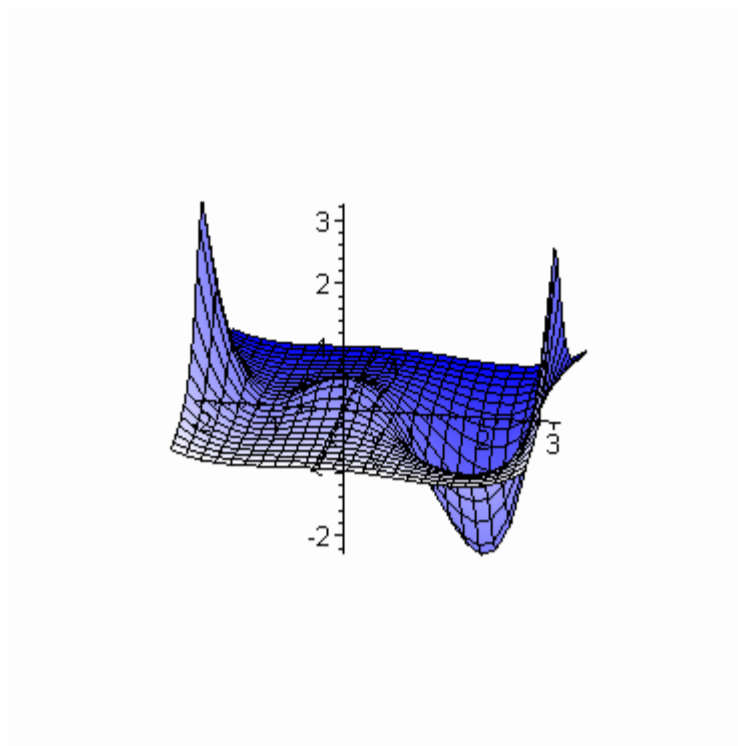
Antes de trabalhar com fórmulas, pois temos uma função de apenas duas variáveis podemos nos dar ao luxo de fazer o seu gráfico que é uma superfície. O numerador é quartico

> **plot(12*f(x,0), x=-2..3);**



então nossa superfície é exatamente esta quartica com um "damping" como $|y|$ crescendo (pois o denominador é menor). Isto é verificado se olharmos no gráfico da superfície.

> `plot3d(f(x,y), x=-2..3, y=-4..4, style=patch, orientation=[-80,70], axes=normal, labels=[x,y,z], color=[-y, -y, 1]);`



Deste gráfico vemos que $f(x,y)$ tem três pontos críticos, todos no eixo x : uma sela perto de $(-1, 0)$, um máximo local perto de $(0, 0)$, e um mínimo local perto de $(2,0)$. O objetivo deste exemplo é obter o mesmo resultado usando fórmulas. Em situações envolvendo mais variáveis quando a visualização é impossível, as fórmulas são sempre convenientes.

Passo 1. Encontre os pontos críticos. Estes são por definição onde as derivadas parciais de primeira ordem de $f(x,y)$ se anulam.

> **f1:=diff(f(x,y), x);**

$$f1 := \frac{12x^3 - 12x^2 - 24x}{12 + 12y^2}$$

> **f2:=diff(f(x,y), y);**

$$f2 := -24 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y}{(12 + 12y^2)^2}$$

Para encontrar os pontos críticos precisamos de resolver o sistema de equações $f1=0$ e $f2=0$ (em geral não lineares) para valores de x e y . Vamos usar o Maple para resolver.

> **solve({f1=0, f2=0}, {x,y});**

$$\{y = 0, x = 0\}, \{y = 0, x = -1\}, \{y = 0, x = 2\}$$

Como alternativa ao cálculo das derivadas individualmente, podemos calcular o vetor gradiente:

> **grad(f(x,y), [x,y]);**

$$\left[\frac{12x^3 - 12x^2 - 24x}{12 + 12y^2}, -24 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y}{(12 + 12y^2)^2} \right]$$

Podemos agora encontrar os pontos onde o gradiente é zero. Para usar o "solve" primeiro convertamos para conjuntos:

> **convert(",set);**

e então resolver as equações

> **solve(",{x,y});**

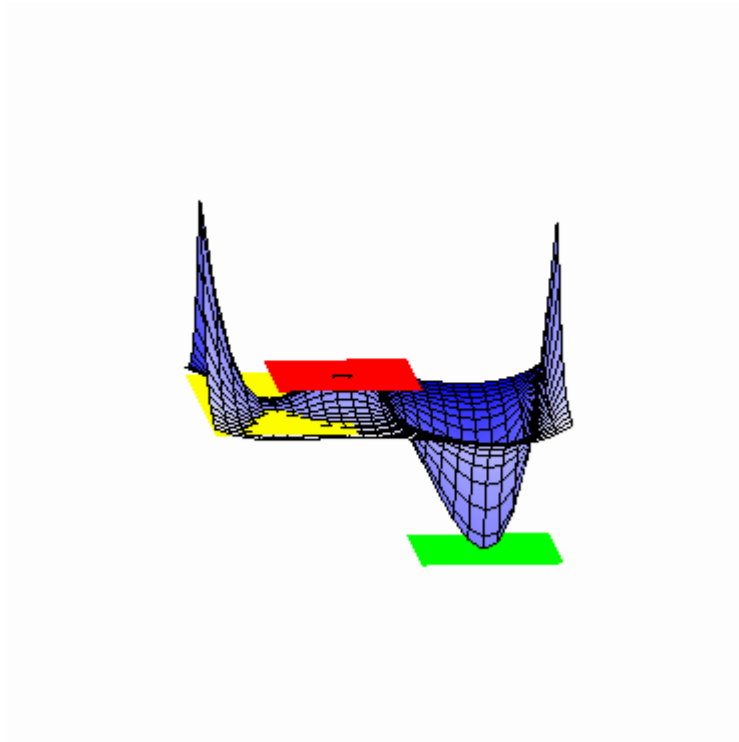
$$\left\{ -24 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y}{(12 + 12y^2)^2}, \frac{12x^3 - 12x^2 - 24x}{12 + 12y^2} \right\}$$

$$\{y = 0, x = 0\}, \{y = 0, x = -1\}, \{y = 0, x = 2\}$$

Usando as primeiras derivadas parciais explicitamente ou então via o gradiente o Maple encontra tres soluções: (-1, 0), (0, 0), and (2, 0).

Agora que sabemos localizar os pontos criticos, podemos verificar graficamente que (-1, 0) eh um ponto de sela, plotando juntos a superficie e seu plano tangente que é horizontal em $z = f(-1, 0)$ neste ponto. Vamos aproveitar e desenhar todos os planos tangentes nos pontos criticos.

- > **E1:=plot3d(f(x,y), x=-2..3, y=-4..4, style=patch, color=[-y, -y, 1]):**
- > **E2:=plot3d(f(0,0), x=-1..1, y=-2..2, style=patchnograd, color=red):**
- > **E3:=plot3d(f(-1,0), x=-2..0, y=-4..4, style=patchnograd, color=yellow):**
- > **E4:=plot3d(f(2,0), x=1..3, y=-2..2, style=patchnograd, color=green):**
- > **display({E1, E2, E3,E4}, orientation=[-95, 80]):**



Passo 2. Usamos o teste da derivada segunda.

Primeiro calculamos as derivadas de ordem dois. O Maple permite fazer isto de várias maneiras:

> **f11:=diff(f1, x);**

$$f11 := \frac{36x^2 - 24x - 24}{12 + 12y^2}$$

> **f12:=diff(f(x,y), x,y); # Equivalently f12:=diff(f1, y) =diff(f2, x).**

$$f12 := -24 \frac{(12x^3 - 12x^2 - 24x)y}{(12 + 12y^2)^2}$$

> **f22:=diff(f(x,y), y,y);**

$$f22 := 1152 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y^2}{(12 + 12y^2)^3} - 24 \frac{3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6}{(12 + 12y^2)^2}$$

> **D[2,2](f)(x,y);**

$$1152 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y^2}{(12 + 12y^2)^3} - 24 \frac{3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6}{(12 + 12y^2)^2}$$

> **D[2,2](f);**

$$(x,y) \rightarrow 1152 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y^2}{(12 + 12y^2)^3} - 24 \frac{3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6}{(12 + 12y^2)^2}$$

Para calcular a matriz das derivadas segundas, particularmente para uma função de muitas variáveis, é mais rápido usar o comando $D[i,j](f)$. Assim,

> **DDf:= matrix(2,2, (i, j) -> D[i, j](f));**

$$DDf := \begin{bmatrix} DDf_{1,1} & DDf_{1,2} \\ DDf_{2,1} & DDf_{2,2} \end{bmatrix}$$

Este procedimento automaticamente elimina a entrada de elementos manualmente. É ao mesmo tempo rápido e reduz erros. Nos exemplos 2 e 3 veremos mais a sua utilidade. [Nota de Maple: enquanto o nome $D[i, j]$ significa alguma coisa para o Maple, a nossa escolha para DDf foi arbitrária.]

> **DDf(x,y);**

$$\begin{bmatrix} \frac{36x^2 - 24x - 24}{12 + 12y^2} & -24 \frac{(12x^3 - 12x^2 - 24x)y}{(12 + 12y^2)^2} \\ -24 \frac{(12x^3 - 12x^2 - 24x)y}{(12 + 12y^2)^2} & 1152 \frac{(3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6)y^2}{(12 + 12y^2)^3} - 24 \frac{3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 6}{(12 + 12y^2)^2} \end{bmatrix}$$

Se você deseja ver um elemento particular desta matriz, digamos o elemento 2 1, então entre com o comando **DDf(x,y)[2,1]**;

$$-24 \frac{(12x^3 - 12x^2 - 24x)y}{(12 + 12y^2)^2}$$

em muitos casos você só quer ver DDf em pontos particulares. Aqui avaliamos esta matriz de segundas derivadas em três pontos críticos.

> **DDf(-1,0)**;

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{6} \end{bmatrix}$$

Como esta é diagonal e os elementos da diagonal tem sinais opostos, concluímos que é indefinida e assim (-1, 0) é ponto de sela.

> **DDf(0, 0)**;

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Claramente negativa definida (porque?) e assim (0, 0) é um maximo local.

> **DDf(2,0)**;

$$\begin{bmatrix} 6 & 0 \\ 0 & \frac{13}{3} \end{bmatrix}$$

Claramente positiva definida e assim (2, 0) é um minimo local.

Exemplo 2. Considere a função $(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}$

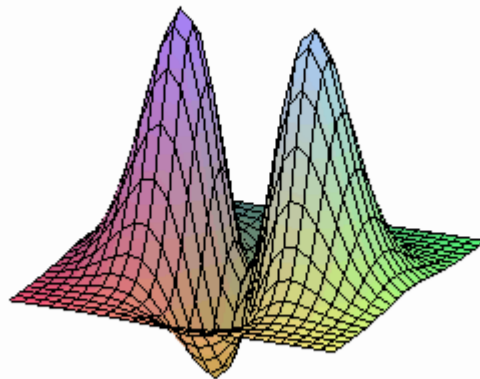
Determine e classifique os pontos críticos da seguinte função de 4 variáveis:

> $h := (x, y, z, w) \rightarrow (x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) \exp(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2);$

$$h := (x, y, z, w) \rightarrow (x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}$$

A função é um exemplo similar ao seguinte exemplo em duas dimensões que pode ser plotado:

> `plot3d((-y^2 + 3*w^2)*exp(-y^2 -w^2), y=-2.5..2.5, w=-2.5..2.5, style=patch, orientation=[25,70]);`



Para o nosso exemplo 4 dimensoes vamos tentar usar o Maple com eficiência máxima --ainda fazendo o possivel para outros como segue.

Passo 1. Encontrar os pontos criticos. Em alguns computadores isto pode levar algum tempo. Podemos encontrar onde o gradiente é zero

> `grad(h(x,y,z,w), [x,y,z,w]);`

$$\begin{bmatrix} 2x e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2)x e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}, \\ -2y e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2)y e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}, \\ 4z e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2)z e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}, \\ 6w e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2)w e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} \end{bmatrix}$$

> `convert(", set);# "solve" precisa um conjunto de funcoes, nao # vetor.`

$$\left\{ \begin{aligned} &2 x e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) x e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}, \\ &4 z e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) z e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}, \\ &-2 y e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) y e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)}, \\ &6 w e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} - 2(x^2 - y^2 + 2z^2 + 3w^2) w e^{(-x^2 - y^2 - z^2 - w^2)} \end{aligned} \right\}$$

> `solve("");`

$$\left\{ \begin{aligned} &\{y = 0, x = 0, w = 0, z = 0\}, \{y = 0, x = 0, w = 1, z = 0\}, \{y = 0, x = 0, w = -1, z = 0\}, \\ &\{x = 0, y = 1, w = 0, z = 0\}, \{x = 0, y = -1, w = 0, z = 0\}, \{y = 0, x = 0, z = 1, w = 0\}, \\ &\{y = 0, x = 0, z = -1, w = 0\}, \{y = 0, x = 1, w = 0, z = 0\}, \{y = 0, x = -1, w = 0, z = 0\} \end{aligned} \right\}$$

ou equivalentemente (e escrevendo um pouco mais), podemos ver onde suas primeiras derivadas são todas nulas:

> `solve({diff(h(x,y,z,w), x)=0, diff(h(x,y,z,w), y)=0, diff(h(x,y,z,w), z)=0, diff(h(x,y,z,w), w)=0}, {x,y,z,w});`

$$\left\{ \begin{aligned} &\{y = 0, x = 0, w = 0, z = 0\}, \{y = 0, x = 0, w = 1, z = 0\}, \{y = 0, x = 0, w = -1, z = 0\}, \\ &\{x = 0, y = 1, w = 0, z = 0\}, \{x = 0, y = -1, w = 0, z = 0\}, \{y = 0, x = 0, z = 1, w = 0\}, \\ &\{y = 0, x = 0, z = -1, w = 0\}, \{y = 0, x = 1, w = 0, z = 0\}, \{y = 0, x = -1, w = 0, z = 0\} \end{aligned} \right\}$$

Assim existem 9 pontos criticos. Como a função h é simetrica se substituirmos x por -x, o comportamento em (-1,0,0,0) será o mesmo que em (1,0,0,0). Existe uma simetria em todas as variaveis.

Passo 2. O teste da derivada segunda:

> `DDh:= matrix(4,4, (i, j) -> D[i, j](h));`

$$DDh := \begin{bmatrix} DDh_{1,1} & DDh_{1,2} & DDh_{1,3} & DDh_{1,4} \\ DDh_{2,1} & DDh_{2,2} & DDh_{2,3} & DDh_{2,4} \\ DDh_{3,1} & DDh_{3,2} & DDh_{3,3} & DDh_{3,4} \\ DDh_{4,1} & DDh_{4,2} & DDh_{4,3} & DDh_{4,4} \end{bmatrix}$$

Novamente, isto é o que queremos mas nao é muito informativo. Deveríamos ter terminado o comando com dois pontos e não com ponto e virgula.

> `DDh(0,0,0,0);`

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}$$

Esta é indefinida. Assim a origem é um ponto de sela.

> **DDh(1,0,0,0);**

$$\begin{bmatrix} -4 e^{(-1)} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -4 e^{(-1)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 e^{(-1)} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 e^{(-1)} \end{bmatrix}$$

Assim (1,0,0,0) é um ponto de sela. Por simetria (-1,0,0,0) é também um ponto de sela.

> **DDh(0,1,0,0);**

$$\begin{bmatrix} 4 e^{(-1)} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 e^{(-1)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 e^{(-1)} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 8 e^{(-1)} \end{bmatrix}$$

assim (0,1,0,0) -- e também (0,-1,0,0) são mínimos locais.

> **DDh(0,0,1,0);**

$$\begin{bmatrix} -2 e^{(-1)} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -6 e^{(-1)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -8 e^{(-1)} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 e^{(-1)} \end{bmatrix}$$

segue que (0,0,1,0) e (0,0,-1,0) são ambos pontos de sela.

> **DDh(0,0,0,1);**

$$\begin{bmatrix} -4e^{(-1)} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -8e^{(-1)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2e^{(-1)} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -12e^{(-1)} \end{bmatrix}$$

e finalmente (0,0,0,1) e (0,0,0,-1) são ambos maximo local.

Para resumir, $h(x,y,z,w)$ tem dois minimos locais, 2 maximos locais, e 5 pontos de sela. Este calculo poderia ser mais dificil sem o Maple.

Exemplo 3. $1 - 2x + 3x^2 - xy + xz - z^2 + 4z + y^2 + 2yz$

Determine e classifique os pontos criticos da seguinte função de tres variaveis.

> $P := (x,y,z) \rightarrow 1 - 2*x + 3*x^2 - x*y + x*z - z^2 + 4*z + y^2 + 2*y*z;$

$$P := (x, y, z) \rightarrow 1 - 2x + 3x^2 - xy + xz - z^2 + 4z + y^2 + 2yz$$

Passo 1. Encontre os pontos criticos.

> $\text{solve}(\{\text{diff}(P(x,y,z), x)=0, \text{diff}(P(x,y,z), y)=0, \text{diff}(P(x,y,z), z)=0\}, \{x,y,z\});$

$$\{x = 0, y = -1, z = 1\}$$

Assim existe apenas um ponto critico localizado em (0, -1, 1).

Passo 2. Usar o teste da derivada segunda para classificar este ponto critico. Vamos calcular a matriz derivada segunda.

> $DDP := \text{matrix}(3,3, (i, j) \rightarrow D[i, j](P));$

$$DDP := \begin{bmatrix} 6 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & -2 \end{bmatrix}$$

Note que $P(x,y,z)$ é um polinomio quadratico, sabemos que sua matriz de derivadas segundas eh uma matriz constnate. Agora avaliamos a matriz no ponto critico (como acima).

> $DDP(0, -1, 1);$

$$\begin{bmatrix} 6 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & -2 \end{bmatrix}$$

como esta matriz tem ambos elementos positivos e negativos na sua diagonal, sem ir muito longe sabemos que deve ser indefinida, assim o ponto critico eh um ponto de sela.

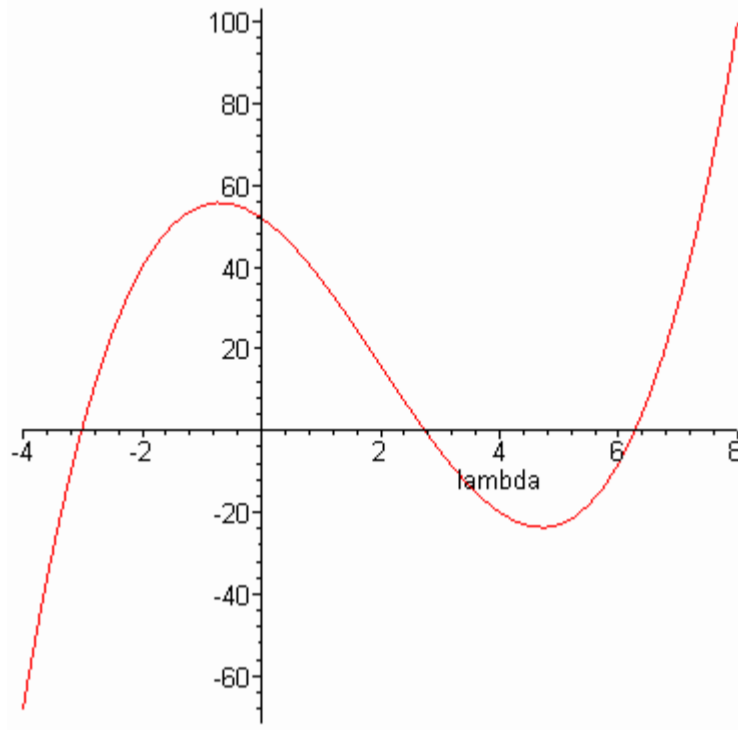
Observação: se usarmos o Maple para encontrar os autovalores desta matriz poderiamos aplicar o teste dos autovalores --- e entao obter

> **EV:=eigenvals(DDP(xy,z));**

$$\begin{aligned} EV := & \frac{1}{3}(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3} + \frac{22}{(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3}} + 2, -\frac{1}{6}(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3} \\ & - \frac{11}{(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3}} + 2 + \frac{1}{2} I \sqrt{3} \left(\frac{1}{3}(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3} - \frac{22}{(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3}} \right) \\ & - \frac{1}{6}(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3} - \frac{11}{(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3}} + 2 \\ & - \frac{1}{2} I \sqrt{3} \left(\frac{1}{3}(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3} - \frac{22}{(-216 + 6 I \sqrt{6690})^{1/3}} \right) \end{aligned}$$

que tem I (Maple's imaginary unit). Entretanto nós sabemos que os autovalores de uma matriz simétrica são sempre reais. De fato, com algum esforço podemos manipular a fórmula acima e assim os termos imaginários cancelam. Do gráfico do polinomio caracteristico é evidente que os tres autovalores são reais.

> **plot(charpoly(DDP(x,y,z), lambda), lambda=-4..8);**



Para o valor numerico do segundo autovalor, Maple dá

> `evalf(EV[2]);`

$$-3.018768109 - .2 \cdot 10^{-9} I$$

que é incorreto, tem uma parte imaginaria muito pequena. Moral da historia: não aceite de olhos fechados qualquer coisa. Todos os cálculos numéricos tem erros, o Maple usa 10 digitos significativos como default. Se queremos o valor numérico com 20 digitos, escrevemos

> `evalf(EV[2], 20);`

$$-3.0187681086892283920 - .2 \cdot 10^{-19} I$$

Esta é uma evidencia numérica do fato que a parte imaginária é zero. Por esta razão vamos testar se a matriz é positiva definida. Por razões como esta é que o teste do determinante para verificar se uma matriz é positiva definida é preferivel em algumas situações. Entretanto, para uma matriz 20x20 os cálculos para os testes são muito complicados a menos que a matriz seja muito especial, o que ocorre frequentemente em aplicações interessantes.

P é um polinomio quadratico e assim podemos escrevê-lo como $P(x, y, z) = P(\mathbf{X}) = \langle \mathbf{X}, \mathbf{A} \mathbf{X} \rangle + \langle \mathbf{b}, \mathbf{X} \rangle + c$, onde

> `X:= vector([x, y, z]);`

$$\mathbf{X} := [x, y, z]$$

$\mathbf{c} = P(0, 0, 0)$ e \mathbf{b} é o gradiente de P na origem:

> **c:=P(0, 0, 0);**

$$c := 1$$

> **b:=subs(x=0, y=0, z=0, grad(P(x,y,z), [x,y,z]));**

$$b := [-2, 0, 4]$$

A matriz A é exatamente 1/2 da matriz das derivadas segundas

> **A:=evalm((1/2)*DDP);**

$$A := \begin{bmatrix} 3 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ \frac{1}{2} & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Como

> **det(A);**

$$\frac{-13}{2}$$

det A é não zero então A é invertível. Assim sabemos que podemos transladar $X \rightarrow X - r$ então P tem uma forma simples $P(X) = \langle (X-r), A (X-r) \rangle + c1$, onde r é um vetor a ser encontrado e c1 um escalar. Então a reta

$X = r$ é o eixo deste polinômio quadrático. Em coordenadas transladadas $V = X - r$, o polinômio quadrático P tem a forma mais simples $P = \langle V, A V \rangle + c1$.

Para encontrar r podemos usar a fórmula dada,

> **r := evalm(-(1/2)*inverse(A)*b);**

$$r := [0, -1, 1]$$

ou então calcula-lo diretamente. Agora vamos calcula-lo diretamente usando a observação que o eixo para um polinômio quadrático não degenerado, isto é, com A invertível, é sempre o ponto crítico de P.

Nós calculamos isto no Passo 1 acima.

De qualquer modo encontramos $r = (0, -1, 1)$. Também, a constante c1 é exatamente o valor de P no ponto crítico $X = r$:

> **c1:=P(0, -1, 1);**

$$c1 := 3$$

Finalmente, verificamos que $\langle X-r, A(X-r) \rangle + c1$ é exatamente nosso polinomio:

> **innerprod(X-r, A, X-r) + c1;**

$$3x^2 - xy - 2x + xz + y^2 + 2zy + 4z + 1 - z^2$$

> **P(x,y,z) - "**

$$0$$

> **r:='r': x:='x': y:='y': z:='z': w:='w': # para limpar**

Exemplo 4. Discuta os pontos criticos da função

> **g:= (x,y) -> x^2 + c*(x - y)^4;**

$$g := (x, y) \rightarrow x^2 + c(x - y)^4$$

para varios valores da constante c.

Passo 1. Encontrar os pontos criticos.

> **g1:=diff(g(x,y), x);g2:=diff(g(x,y), y);#nao essencial,mas as vezes #util**

$$g1 := 2x + 4(x - y)^3$$

$$g2 := -4(x - y)^3$$

> **solve({ diff(g(x,y), x)=0, diff(g(x,y),y)=0}, {x,y});**

$$\{x = 0, y = 0\}$$

Maple achou apenas uma solucao (0, 0). Esta soluçao nao é completa porque Maple assumiu c não zero. Se $c = 0$, então todos os pontos (0, y) sobre o eixo y são pontos criticos.

Passo 2. O teste da derivada segunda.

> **DDg:= matrix(2,2, (i, j) -> D[i, j](g));**

$$DDg := \begin{bmatrix} DDg_{1,1} & DDg_{1,2} \\ DDg_{2,1} & DDg_{2,2} \end{bmatrix}$$

No ponto critico (0, 0), temos

> **DDg(0, 0);**

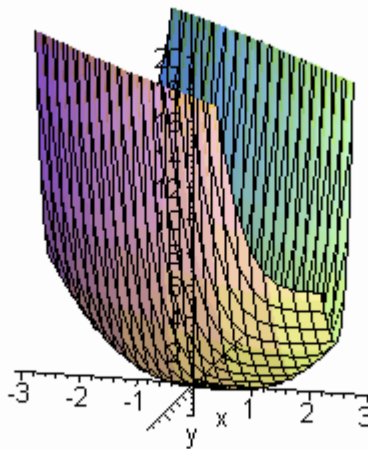
$$\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Esta matriz é não invertível assim o teste da derivada segunda nos dá informação insuficiente. Afirmamos que a origem pode ser um mínimo local, ou um ponto de sela, mas não um ponto de máximo local, pois nenhum dos autovalores são positivos.

Para análise deste exemplo podemos fazer casos básicos. Nesta situação especial se $c > 0$ vemos da fórmula explícita de $g(x,y)$ que a origem é um mínimo estrito local, enquanto se $c < 0$ a origem é um ponto de sela. Finalmente, se $c = 0$, então TODOS os pontos da reta $y = x$ são mínimos locais, mas não mínimos estritos locais.

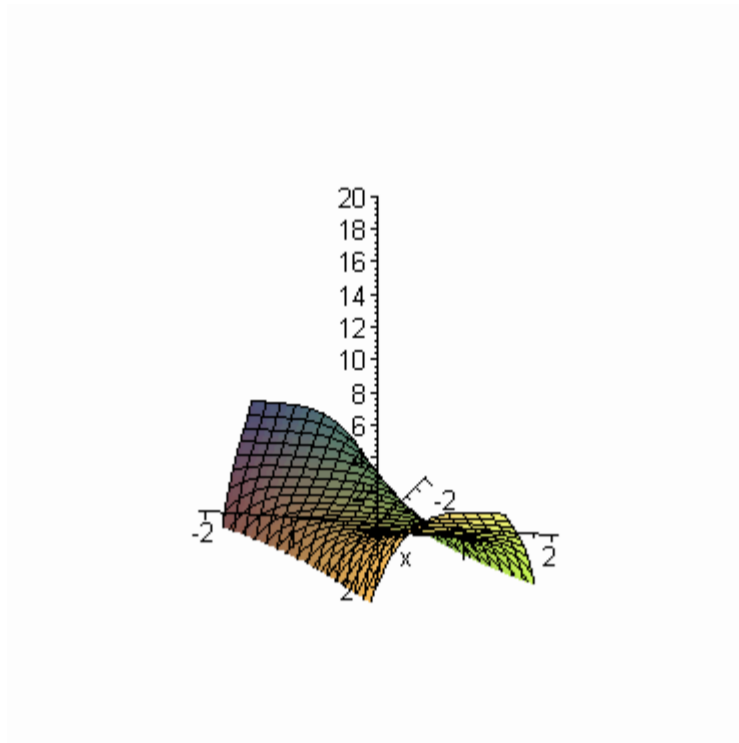
Vamos ver os gráficos nos casos especiais $c=1$, $c=0$, e $c=-1$. Primeiro o caso $c=1$:

> `plot3d(x^2 + (x-y)^4, x=-3..3, y=-3..3, view=-2..20, style=patch, orientation=[15,75], axes=normal);`



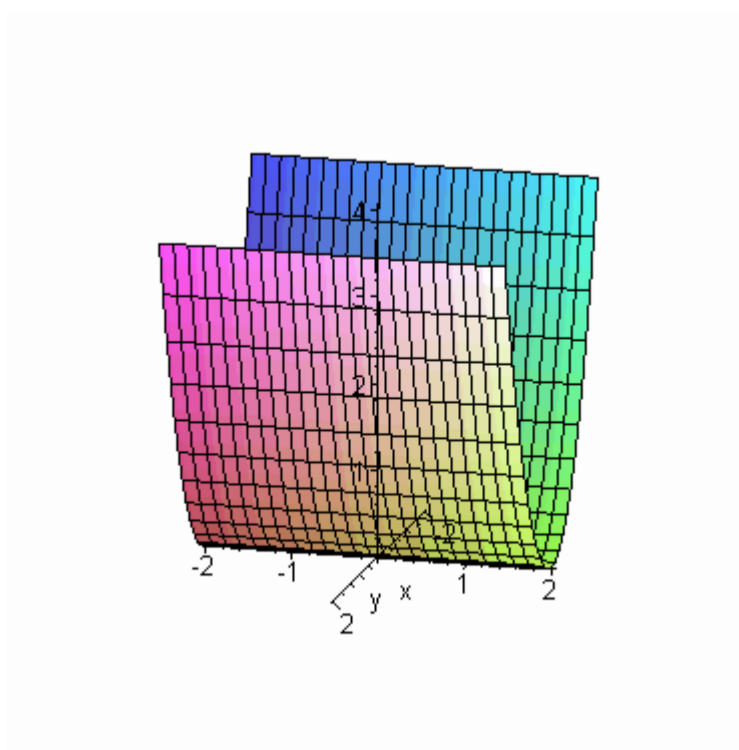
A seguir $c = -1$ (ponto de sela)

> `plot3d(x^2 - (x-y)^4, x=-2..2, y=-2..2, view=-2..20, style=patch, orientation=[15,75], axes=normal);`



e $c = 0$ (mínimo local sobre a reta $y = x$, mas não estrito).

> `plot3d(x^2 , x=-2..2, y=-2..2, style=patch, orientation=[15,75], axes=normal);`



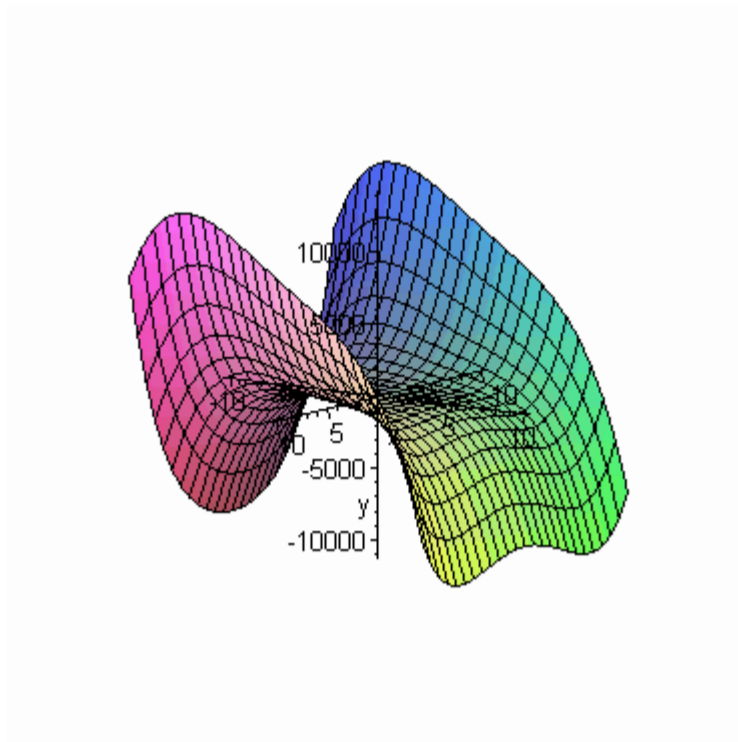
Exemplo 5. (ponto crítico degenerado) Discuta os pontos críticos de
 $(x^2 + (y - 2)^2) (x^2 - (y + 2)^2)$

> `g:=(x,y) -> (x^2 + (y-2)^2)*(x^2 - (y+2)^2);`

$$g := (x, y) \rightarrow (x^2 + (y - 2)^2) (x^2 - (y + 2)^2)$$

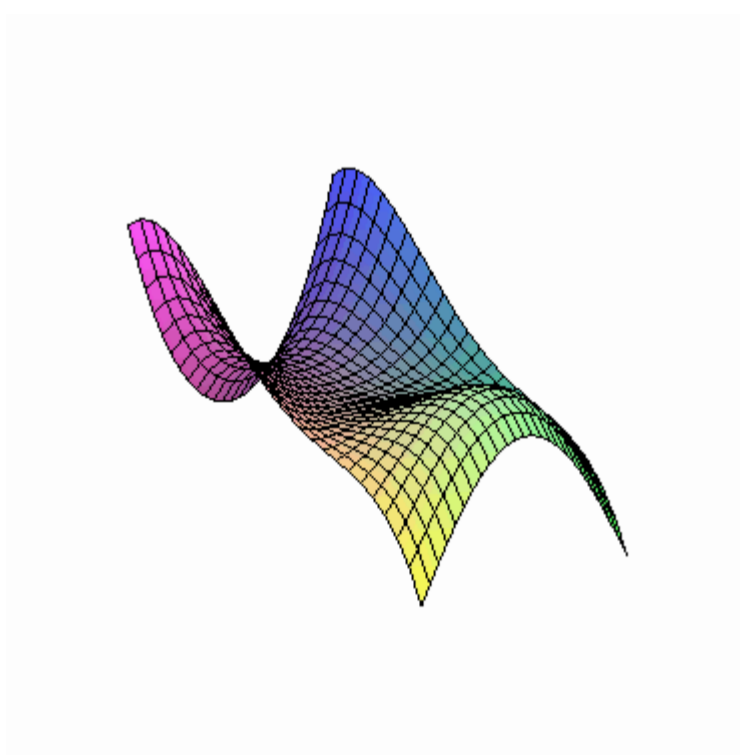
Passo 0. Como esta é uma superfície bidimensional, podemos tirar algumas informações do gráfico.

> `plot3d(g(x,y), x=-10..10, y=-10..10, style=patch, orientation=[35, 80], axes=normal);`



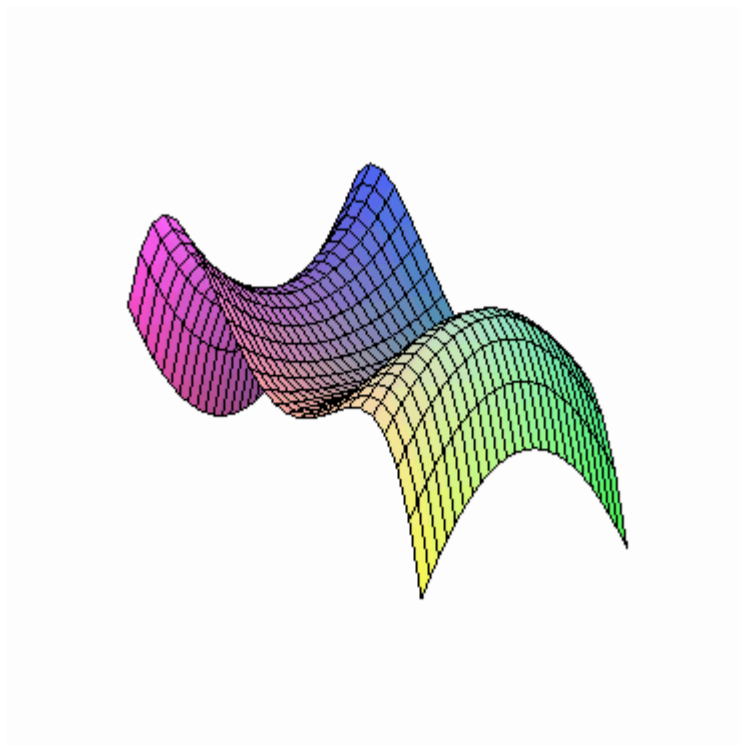
Nesta escala, tudo se passa como $x^4 - y^4$, por causa dos coeficientes líderes. Assim vamos tentar uma escala menor

> `plot3d(g(x,y), x=-2..2, y=-3..3, style=patch, orientation=[35, 80]);`



Ainda não está claro, embora podemos ver que existem um máximo local e um ponto de sela. Uma escala menor ainda para x .

> `plot3d(g(x,y), x=-1..1, y=-3..3, style=patch, orientation=[35, 80]);`



Agora vemos que existem um máximo local e dois pontos de sela-- talvez. Um cálculo poderia ajudar.

Passo 1. Encontre os pontos criticos. Calculamos o gradiente e encontramos onde é zero.

> **grad(g(x,y), [x,y]);**

$$[2x(x^2 - (y+2)^2) + 2(x^2 + (y-2)^2)x, (2y-4)(x^2 - (y+2)^2) + (x^2 + (y-2)^2)(-2y)$$

> **convert(",set);**

> **solve(",{x,y});**

$$\{(2y-4)(x^2 - (y+2)^2) + (x^2 + (y-2)^2)(-2y-4), 2x(x^2 - (y+2)^2) + 2(x^2 + (y-2)^2)$$

$$\{x = 0, y = 0\}, \{x = 0, y = 2\}, \{x = 0, y = -2\},$$

$$\{x = 2 \operatorname{RootOf}(_Z^2 - 2_Z + 2), y = -2 + 2 \operatorname{RootOf}(_Z^2 - 2_Z + 2)\},$$

$$\{y = -2 - 2 \operatorname{RootOf}(_Z^2 + 2_Z + 2), x = 2 \operatorname{RootOf}(_Z^2 + 2_Z + 2)\}$$

Assim existem três pontos criticos reais: (0, 0), (0, 2), and (0, -2). [As raizes de $z^2 + 4z + 8=0$ e $z^2 - 4z + 8 = 0$ sao complexas].

Passo 2. Teste da derivada segunda. Primeiro calculamos a matriz das derivadas segundas.

> **DDg:=matrix(2,2, (i,j) -> D[i,j](g));**

$$DDg := \begin{bmatrix} DDg_{1,1} & DDg_{1,2} \\ DDg_{2,1} & DDg_{2,2} \end{bmatrix}$$

Em (0, 2):

> **DDg(0,2);**

$$\begin{bmatrix} -32 & 0 \\ 0 & -32 \end{bmatrix}$$

Claramente um máximo local.

Em (0, -2):

> **DDg(0, -2);**

$$\begin{bmatrix} 32 & 0 \\ 0 & -32 \end{bmatrix}$$

e igualmente claramente sela.

Em (0, 0):

> **DDg(0, 0);**

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 16 \end{bmatrix}$$

Esta matrix de derivada segunda é não invertível e assim este ponto crítico é degenerado. Não poderia ser um máximo local (porque?), mas pode ser ou um mínimo local ou um ponto de sela. Para decidir devemos examinar o comportamento na origem mais cuidadosamente. Podemos usar um calculo grafico ou um enfoque computacional. Neste caso, usaremos informacao adicional.

ENFOQUE COMPUTACIONAL:

> `expand(g(x,y));`

$$x^4 - 8x^2y - y^4 + 8y^2 - 16$$

perto da origem $8y^2$ é muito maior que y^4 . Como $g(0,0) = -16$,

$g(x,y) - g(0,0) \sim x^4 - 8yx^2 + 8y^2$. Completando o quadrado isto é $g(x,y) - g(0,0) \sim (x^2 - 4y)^2 - 8y^2$.

Desta formula, é claro que existem pontos perto da origem onde o lado direito é ambos positivo e negativo. Assim a origem eh um ponto de sela.

Podemos fatorar

$$(x^2 - 4y)^2 - 8y^2 = [(x^2 - 4y) - \sqrt{8}y][(x^2 - 4y) + \sqrt{8}y] = (x^2 - ay)(x^2 - by)$$

onde $a = 4 + \sqrt{8} \sim 6.8$ e $b = 4 - \sqrt{8} \sim 1.2$. Assim, perto da origem $g(x,y) - g(0,0) \sim 0$ sobre duas parabolas

$y = (1/a)x^2$ e $y = (1/b)x^2$, é negativo entre estas parábolas, e positiva ambos na região acima e abaixo de ambas as parábolas. Podemos ver neste segundo grafico.

Nesta analise, temos uma típica situação onde o Maple foi capaz de resolver, mas devemos ainda fazer algum detalhe. Este é um dos pontos no uso de um programa como o Maple. Vamos calcular as partes standard assim você pode concentrar sua energia em aspectos mais adequados.

ENFOQUE GRÁFICO:

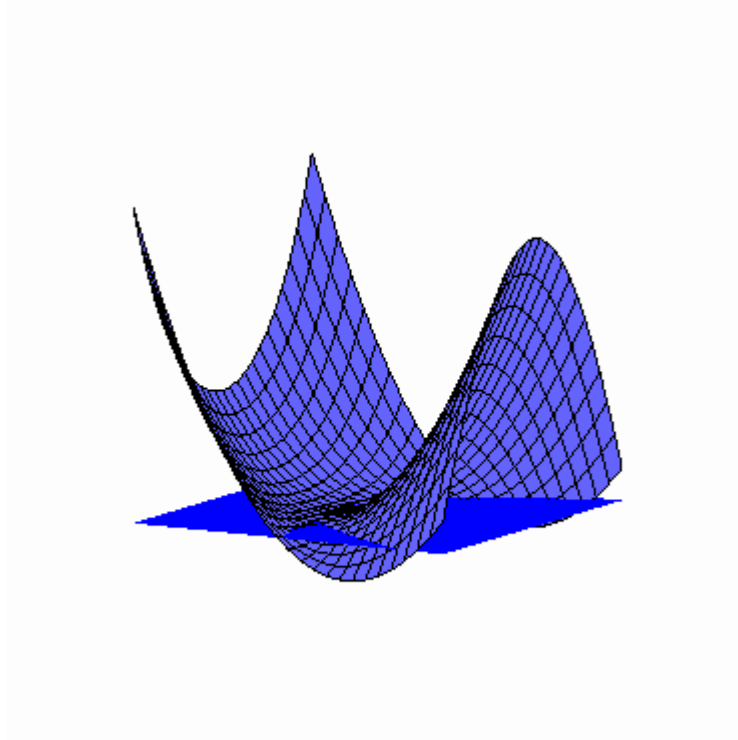
Usamos o mesmo plot que acima, mas restringimos nossa atenção perto da origem -- e assim plotar o plano tangente perto da origem -- e também plotamos o plano tangente no ponto crítico. Como $g(0,0) = -16$, a equação do plano tangente é exatamente $z = -16$.

> `with(plots):`

`G1:=plot3d(g(x,y), x=-0.7..0.7, y=-0.3..0.5, style=patch, color=[.4, .4, 1]);`

> `G2:=plot3d(g(0,0), x=-0.7..0.7, y=-0.3..0.5, style=patchngrid, color=blue);`

```
> display({G1, G2}, orientation=[30,80]);
```

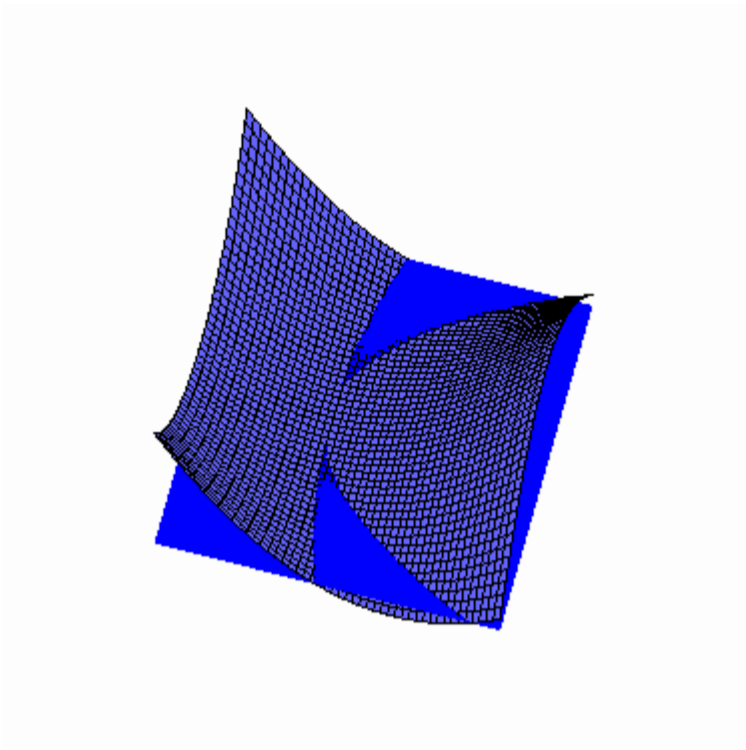


Como o plano tangente na origem corta a superfície, o ponto crítico é de sela.

No próximo gráfico, você pode ver o significado das duas parábolas encontradas acima.

```
> G3:=plot3d( g(x,y), x=-0.7..0.7, y=-0.3..0.5, grid=[50,50],style=patch, color=[.4, .4, 1]):
```

```
> display({G3, G2}, orientation=[15,20]);
```



>

>