



Cálculo Diferencial e Integral: um KIT de sobrevivência

Prof. Doherty Andrade

Transformada de Laplace

Teorema (Existência da Transformada de Laplace) Se $f(t)$ é de ordem exponencial, então sua transformada de Laplace $\mathcal{L}f(t) = F(s)$ é dada por

$$F(s) = \int_0^{\infty} f(t) e^{(-st)} dt$$

A integral definida $F(s)$ existe nos pontos $\tau < s$.

Teorema (Linearidade da Transformada de Laplace) Sejam $f(t)$ e $g(t)$ tendo transformada de Laplace dadas por $F(s)$ e $G(s)$, respectivamente. Se a e b são constantes, então $\mathcal{L}(af(t) + bg(t)) = aF(s) + bG(s)$.

Teorema (Unicidade da Transformada de Laplace) Sejam $f(t)$ e $g(t)$ tendo Transformada de Laplace dadas por $F(s)$ e $G(s)$, respectivamente. Se $F(s) = G(s)$ então $f(t) = g(t)$.

Para trabalhar com Transformada de Laplace no Maple, você precisa carregar os procedimentos "Laplace transform".

Faça isto com

> **with(inttrans):**

Warning, new definition for hilbert

Exemplo 1 Determine a transformada de Laplace da função degrau unitário.

$$f(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t < c \\ 0 & c < t \end{cases},$$

> **c:='c': f:='f': F:='F': g:='g': s:='s': t:='t': T:='T':**
f0 := t -> 1:
g := t -> subs(T=t, int(f0(T)*exp(-s*T),T));
F := t -> subs(T=t, int(f0(T)*exp(-s*T),T=0..c));
`For 0 <= t <= c, f(t) ^ = f0(t);
Int(f(t)*exp(-s*t),t) = g(t);
`F(s) = ` , Int(f(t)*exp(-s*t),t=0..c) = F(s);
`F(s) ^ = simplify(F(s));

For 0 <= t <= c, $f(t) = 1$

$$\int f(t) e^{(-s)t} dt = -\frac{e^{(-s)t}}{s}$$

$$F(s) = , \int_0^c f(t) e^{(-s)t} dt = -\frac{e^{(-sc)} - 1}{s}$$

$$F(s) = -\frac{e^{(-sc)} - 1}{s}$$

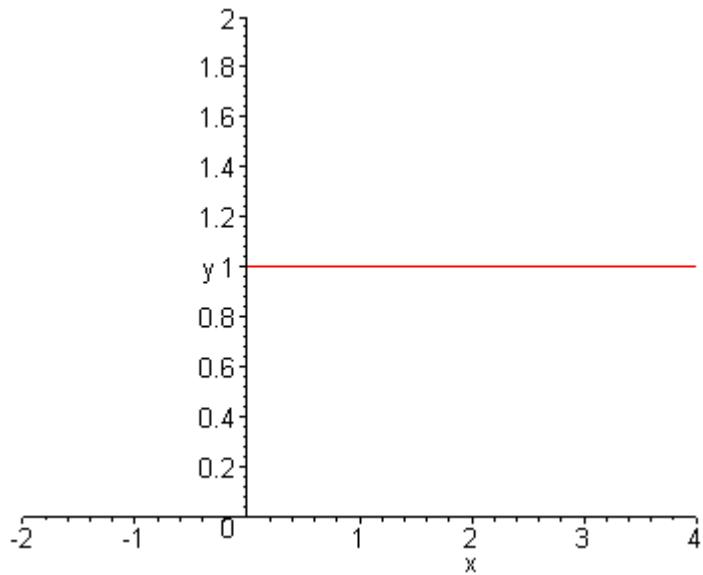
Veja o gráfico de f.

> **f:=x -> piecewise(x>0,1);#tomei c=0 aqui**

$$f = x \rightarrow \text{piecewise}(0 < x, 1)$$

> **with(plots):**

> **plot(f(x),x=-2..4,y=0..2);**



$$f(t) = e^{(a)t}$$

Exemplo 2 Determine a transformada de Laplace de

```
> a:='a': f:='f': F:='F': g:='g': s:='s': t:='t': T:='T':
f0 := t -> exp(a*t):
`f(t)` = f0(t);
g := proc(t,S)
simplify(subs(T=t,int(f0(T)*exp(-S*T),T)))
end:
Int(f(t)*exp(-s*t),t) = g(t,s);
`F(s)` = subs(T=t, int(f0(T)*exp(-s*T),T=0..infinity));
`F(s)` = simplify(g(infinity,s) - g(0,s));
F := s -> - subs(S=s, g(0,S)):
`F(s)` = F(s);
```

$$f(t) = e^{(a)t}$$

$$\int f(t) e^{(-s)t} dt = \frac{e^{(t(a-s))}}{a-s}$$

Definite integration: Can't determine if the integral is convergent.

Need to know the sign of --> -a+s

Will now try indefinite integration and then take limits.

$$F(s) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{e^{(\alpha t - s t)} - 1}{\alpha - s}$$

$$F(s) = \frac{e^{(\infty(\alpha - s))} - 1}{\alpha - s}$$

$$F(s) = -\frac{1}{\alpha - s}$$

> `f(t)` = exp(a*t);
`F(s)` = laplace(exp(a*t), t, s);

$$f(t) = e^{(\alpha t)}$$

$$F(s) = \frac{1}{-\alpha + s}$$

Exemplo 3 Determine a transformada de Laplace de $f(t) = \sinh(\alpha t)$.

$$\frac{e^{(\alpha t)} - e^{(-\alpha t)}}{2}$$

Como $f(t) = \sinh(at) = \frac{e^{(at)} - e^{(-at)}}{2}$, usamos que

$$L_1(e^{(\alpha t)}) = \frac{1}{s - \alpha}$$

$$L_2(e^{(-\alpha t)}) = \frac{1}{s + \alpha}$$

> L:='L':
`f(t)` = sinh(a*t);
`f(t)` = (exp(a*t)-exp(-a*t))/2;
L1 :=laplace(exp(a*t), t, s):
L2 :=laplace(exp(-a*t), t, s):
L(exp(a*t)) = L1;
L(exp(-a*t)) = L2; ``;
`F(s)` = (L(exp(a*t)) - L(exp(-a*t)))/2;
`F(s)` = (L1 - L2)/2;
`F(s)` = simplify((L1 - L2)/2);

$$f(t) = \sinh(\alpha t)$$

$$f(t) = \frac{1}{2} e^{(\alpha t)} - \frac{1}{2} e^{(-\alpha t)}$$

$$L(e^{(\alpha t)}) = \frac{1}{-s + \alpha}$$

$$L(e^{(-\alpha t)}) = \frac{1}{s + \alpha}$$

$$F(s) = \frac{1}{2} L(e^{(\alpha t)}) - \frac{1}{2} L(e^{(-\alpha t)})$$

$$F(s) = \frac{1}{2} \frac{1}{-s + \alpha} - \frac{1}{2} \frac{1}{s + \alpha}$$

$$F(s) = -\frac{\alpha}{(s - \alpha)(s + \alpha)}$$

Podemos verificar este resultado usando as rotinas do Maple.

```
> `f(t)` := sinh(a*t);
`F(s)` := laplace(sinh(a*t), t, s);
```

$$f(t) = \sinh(\alpha t)$$

$$F(s) = \frac{\alpha}{s^2 - \alpha^2}$$

Exemplo 4 Determine a transformada de Laplace de $f(t) = t$.

```
> a:= 'a': f:= 'f': F:= 'F': g:= 'g': s:= 's': t:= 't': T:= 'T':
f0 := t -> t:
`f(t)` := f0(t);
g := proc(t,S)
simplify(subs(T=t,int(f0(T)*exp(-S*T),T)))
end:
Int(f(t)*exp(-s*t),t) = g(t,s);
`F(s)` := subs(T=t, int(f0(T)*exp(-s*T),T=0..infinity));
`F(s)` = simplify(g(infinity,s) - g(0,s));
```

F := s -> - subs(S=s, g(0,S));

`F(s)` = F(s);

$$f(t) = t$$

$$\int f(t) e^{(-st)} dt = - \frac{e^{(-st)} (st + 1)}{s^2}$$

Definite integration: Can't determine if the integral is convergent.

Need to know the sign of $\rightarrow s$

Will now try indefinite integration and then take limits.

$$F(s) = \lim_{t \rightarrow \infty} - \frac{s t e^{(-st)} + e^{(-st)} - 1}{s^2}$$

$$F(s) = - \frac{s \infty e^{(-s\infty)} + e^{(-s\infty)} - 1}{s^2}$$

$$F(s) = \frac{1}{s^2}$$

Podemos verificar este resultado usando as rotinas do pacote Transformada de Laplace.

> **`f(t)` = t;**

`F(s)` = laplace(t, t, s);

$$f(t) = t$$

$$F(s) = \frac{1}{s^2}$$

Exemplo 5 Determine a transformada de Laplace de

$$f(t) = \cos(bt)$$

> **a:='a': f:='f': F:='F': g:='g': s:='s': t:='t': T:='T':**

f0 := t -> cos(b*t):

`f(t)` = f0(t);

g := proc(t,S)

```

simplify(subs(T=t,int(f0(T)*exp(-S*T),T)))
end:
Int(f(t)*exp(-s*t),t) = g(t,s);
`F(s)` = subs(T=t, int(f0(T)*exp(-s*T),T=0..infinity));
`F(s)` = simplify(g(infinity,s) - g(0,s));
F := s -> - subs(S=s, g(0,S)):
`F(s)` = F(s);

```

$$f(t) = \cos(b t)$$

$$\int f(t) e^{(-s t)} dt = \frac{e^{(-s t)} (-s \cos(b t) + b \sin(b t))}{s^2 + b^2}$$

$$F(s) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{-s e^{(-s t)} \cos(b t) + b e^{(-s t)} \sin(b t) + s}{s^2 + b^2}$$

$$F(s) = \frac{-s e^{(-s \infty)} \cos(b \infty) + b e^{(-s \infty)} \sin(b \infty) + s}{s^2 + b^2}$$

$$F(s) = \frac{s}{s^2 + b^2}$$

Verifique este resultado usando as rotinas do Maple.

```

> `f(t)` = cos(b*t);
`F(s)` = laplace(cos(b*t), t, s);

```

$$f(t) = \cos(b t)$$

$$F(s) = \frac{s}{s^2 + b^2}$$

$$F(s) = \frac{3s + 6}{s^2 + 9}$$

Exemplo 6 Determine a transformada inversa de

```

> f:='f'; F:='F'; s:='s'; t:='t';
F0 := s -> (3*s + 6)/(s^2 + 9);
`F(s)` = F0(s);
`F(s)` = expand(F0(s));

```

$$F(s) = \frac{3s+6}{s^2+9}$$

$$F(s) = 3 \frac{s}{s^2+9} + 6 \frac{1}{s^2+9}$$

A transformada $F(s)$ é uma combinação linear.

> **F1 := s/(s^2 + 9);**

F2 := 3/(s^2 + 9);

F[1](s) = F1;

F[2](s) = F2;

`F(s) = ` , 3*F[1](s) + 2*F[2](s) = 3*F1 + 2*F2;

$$F_1(s) = \frac{s}{s^2+9}$$

$$F_2(s) = 3 \frac{1}{s^2+9}$$

$$F(s) = , 3 F_1(s) + 2 F_2(s) = 3 \frac{s}{s^2+9} + 6 \frac{1}{s^2+9}$$

A inversa de $F_1(s)$ é $\cos(3t)$ e a inversa de $F_2(s)$ é $\sin(3t)$.

> **f1 := invlaplace(F1, s, t);**

f2 := invlaplace(F2, s, t);

f[1](t) , ` = L^-1 (F1(s)) ` = f1;

f[2](t) , ` = L^-1 (F2(s)) ` = f2;

$$f_1(t), = L^{-1}(F1(s)) = \cos(\sqrt{9} t)$$

$$f_2(t), = L^{-1}(F2(s)) = \frac{1}{3} \sqrt{9} \sin(\sqrt{9} t)$$

$$\text{Portanto } f(t) = 3f_1(t) + 2f_2(t) = 3 \cos(3t) + 2 \sin(3t)$$

> `f(t) = ` , 3*f[1](t) + 2*f[2](t) = 3*f1 + 2*f2;

$$f(t) = , 3f_1(t) + 2f_2(t) = 3 \cos(\sqrt{9}t) + \frac{2}{3}\sqrt{9} \sin(\sqrt{9}t)$$

Podemos verificar isto usando os procedimentos do Maple.

```
> `F(s)` := (3*s + 6)/(s^2 + 9);
`f(t)` := invlaplace((3*s + 6)/(s^2 + 9), s, t);
```

$$F(s) = \frac{3s + 6}{s^2 + 9}$$

$$f(t) = 3 \cos(3t) + 2 \sin(3t)$$

Transformada de Laplace de derivadas e integrais

Teorema (Derivada de f(t)) Seja $f(t)$ e $f'(t)$ contínuas em

$0 \leq t$, e de ordem exponencial. Então, $L(f'(t)) = s F(s) - f(0)$,
onde $L(f(t)) = F(s)$.

Teorema (Integração de f(t)) Seja $f(t)$ e $f'(t)$ contínuas para $0 \leq t$,
 $L(\int f(t) dt) = \frac{F(s)}{s}$ e de ordem exponencial. Então, $L(f(t)) = F(s)$, onde

Vamos ver alguns exemplos de como usar estes resultados.

Carregue os procedimentos para transformada de Laplace. Faça isto com.

```
> with(inttrans):
```

$$L(\cos(t)^2)$$

Exemplo 1 Determine

```
> f:='f': F:='F': s:='s': t:='t': T:='T':
f := t -> cos(t)^2:
f1 := t -> subs(T=t,diff(f(T),T));
```

$\mathbf{\hat{f}(t)} = \mathbf{f(t)}$;
 $\mathbf{\hat{f}(0)} = \mathbf{f(0)}$;
 $\mathbf{\hat{f}'(t)} = \mathbf{f1(t)}$;

$$f(t) = \cos(t)^2$$

$$f(0) = 1$$

$$f'(t) = -2 \cos(t) \sin(t)$$

$$\sin(2t) = 2 \sin(t) \cos(t) \quad \text{e assim use que} \quad L(\sin(2t)) = \frac{2}{s^2 + 4}$$

> **LDf := -2/(s^2 + 4);**
LDf = `L(f'(t));
eqn := LDf = s*F(s) - f(0); eqn;
sol := solve(eqn, F(s));
`Resolva para F(s);
 $\mathbf{\hat{F}(s)} = \mathbf{sol};$
sol := simplify(sol);
 $\mathbf{\hat{F}(s)} = \mathbf{sol};$

$$-2 \frac{1}{s^2 + 4} = L(f'(t))$$

$$-2 \frac{1}{s^2 + 4} = s F(s) - 1$$

Resolva para F(s).

$$F(s) = \frac{2+s^2}{s(s^2+4)}$$

$$F(s) = \frac{2+s^2}{s(s^2+4)}$$

Verifique isto usando as rotinas para Laplace

> $\mathbf{\hat{f}(t)} = \mathbf{\cos(t)^2};$
 $\mathbf{\hat{F}(s)} = \mathbf{laplace(\cos(t)^2, t, s);}$

$$f(t) = \cos(t)^2$$

$$F(s) = 2 \frac{1 + \frac{1}{2}s^2}{s(s^2 + 4)}$$

Surpresa, o Maple NÃO pode calcular!

Exemplo 2 Use o teorema acima para determinar $L(f(t))$, onde

$$\begin{aligned} & L(t^2) \\ \text{(a)} \quad & f'(t) = 2t \quad \text{e} \quad L(2t) = \frac{2}{s^2} \\ \text{Como} \quad & \end{aligned}$$

```
> f:=f'; F:='F'; s:='s'; t:='t';
f := t -> t^2;
f1 := t -> subs(T=t,diff(f(T),T));
`f(t)` = f(t);
`f'(t)` = f1(t);
LDf := laplace(f1(t), t, s);
`L(f'(t))` = LDf;
Lf := LDf/s;
`F(s) = L(f'(t))/s` = Lf;
```

$$f(t) = t^2$$

$$f'(t) = 2t$$

$$L(f'(t)) = 2 \frac{1}{s^2}$$

$$F(s) = L(f'(t))/s = 2 \frac{1}{s^3}$$

Verifique isto com as rotinas do Maple para Laplace.

```
> `f(t)` = t^2;
`F(s)` = laplace(t^2, t, s);
```

$$f(t) = t^2$$

$$F(s) = 2 \frac{1}{s^3}$$

$$\mathcal{L}(t^3)$$

(b)

$$f'(t) = 3t^2 \quad \mathcal{L}(3t^2) = \frac{6}{s^3}$$

Como

```
> f:='f'; F:='F'; s:='s'; t:='t';
f := t -> t^3;
f1 := t -> subs(T=t,diff(f(T),T));
`f(t)` = f(t);
`f'(t)` = f1(t);
LDf := laplace(f1(t), t, s);
`L(f'(t))` = LDf;
Lf := LDf/s;
`F(s) = L(f'(t))/s` = Lf;
```

$$f(t) = t^2$$

$$f'(t) = 3t^2$$

$$L(f'(t)) = 6 \frac{1}{s^3}$$

$$F(s) = L(f'(t))/s = 6 \frac{1}{s^4}$$

Verifique isto com as rotinas do Maple.

```
> `f(t)` = t^3;
`F(s)` = laplace(t^3, t, s);
```

$$f(t) = t^2$$

$$F(s) = 6 \frac{1}{s^4}$$

Exemplo 3 Resolver o seguinte problema de valor inicial

$$y''(t) + y(t) = 0 \quad \text{com} \quad y(0) = 2 \quad \text{e} \quad y'(0) = 3$$

```
> s:='s': t:='t': Y:='Y': Ys:='Ys':
y0 := 2:
y1 := 3:
F := 0:
`y''(t) + y(t) = 0`;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 + Y(s) = F: eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
```

$$y''(t) + y(t) = 0$$

$$y(0) = 2, \quad y'(0) = 3$$

$$s^2 Y(s) - 2s - 3 + Y(s) = 0$$

$$Y(s) = \frac{2s+3}{s^2+1}$$

$$\mathcal{L}(\cos(t)) = \frac{s}{s^2+1} \quad \mathcal{L}(\sin(t)) = \frac{1}{s^2+1}$$

Usando que vamos determinar a solução que é uma combinação linear de $\cos(t)$ e $\sin(t)$.

```
> F1 := s/(s^2+1):
F2 := 1/(s^2+1):
`Y(s)` = 2*F1 + 3*F2;
f1 := invlaplace(F1, s , t):
f2 := invlaplace(F2, s , t):
`f(t)` = 2*f1 + 3*f2;
```

$$Y(s) = 2 \frac{s}{s^2+1} + 3 \frac{1}{s^2+1}$$

$$f(t) = 2 \cos(t) + 3 \sin(t)$$

Podemos usar o Maple para determinar diretamente a inversa.

> `Y(s)` = Y(s);
`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);

$$Y(s) = \frac{2s + 3}{s^2 + 1}$$

$$f(t) = 2 \cos(t) + 3 \sin(t)$$

Podemos usar os procedimentos do Maple para EDO para obter a solução diretamente.

```
> y:='y': t:='t':
ODE := diff(y(t),t$2)+y(t) = 0:
ICs := {y(0)=2, D(y)(0)=3}:
`D. E.` = ODE;
`I. C.'s` = ICs;
dsolve(ODE, y(t));
dsolve({ODE} union ICs, y(t));
```

$$D. E. = \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} y(t) + y(t) = 0 \right)$$

$$I. C.'s = \{y(0) = 2, D(y)(0) = 3\}$$

$$y(t) = _C1 \sin(t) + _C2 \cos(t)$$

$$y(t) = 2 \cos(t) + 3 \sin(t)$$

Exemplo 4 Resolva o problema de valor inicial

$$y''(t) + y'(t) - 2y(t) = 0 \quad \text{com} \quad y(0) = 1 \quad \text{e} \quad y'(0) = 4$$

```
> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':
y0 := 1:
y1 := 4:
F := 0:
`y''(t) + y'(t) - 2y(t) = 0`;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 + s*Y(s) - y0 - 2*Y(s) = F:
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
```

$\text{`Y(s)`} = \mathbf{Y(s)}$;

$\text{`Y(s)`} = \mathbf{convert(Y(s), parfrac, s)}$;

$$y''(t) + y'(t) - 2y(t) = 0$$

$$y(0) = 1, \quad y'(0) = 4$$

$$s^2 Y(s) - s - 5 + s Y(s) - 2 Y(s) = 0$$

$$Y(s) = \frac{s+5}{s^2+s-2}$$

$$Y(s) = -\frac{1}{s+2} + 2 \frac{1}{s-1}$$

$$\mathbf{L}(e^{(-2t)}) = \frac{1}{s+2} \quad \mathbf{L}(e^t) = \frac{1}{s-1}$$

Usando que e^{-2t} e e^t
a solução é combinação linear.

> **F1 := 1/(s+2):**

F2 := 1/(s-1):

$\text{`Y(s)`} = -\mathbf{F1} + 2*\mathbf{F2};$

f1 := invlaplace(F1, s , t):

f2 := invlaplace(F2, s , t):

$\text{`f(t)`} = -\mathbf{f1} + 2*\mathbf{f2};$

$$Y(s) = -\frac{1}{s+2} + 2 \frac{1}{s-1}$$

$$f(t) = -e^{(-2t)} + 2 e^t$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

> $\text{`Y(s)`} = \mathbf{Y(s)}$;

$\text{`f(t)`} = \mathbf{invlaplace(Y(s), s , t)}$;

$$Y(s) = \frac{s+5}{s^2+s-2}$$

$$f(t) = -e^{(-2t)} + 2 e^t$$

Podemos verificar isto com o Maple.

```

> y:='y': t:='t':
ODE := diff(y(t),t$2)+diff(y(t),t)-2*y(t) = 0:
ICs := {y(0)=1, D(y)(0)=4}:
`D. E. ` = ODE;
`I. C.'s ` = ICs;
dsolve(ODE, y(t));
dsolve({ODE} union ICs, y(t));

```

$$D. E. = \left(\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} y(t) \right) + \left(\frac{\partial}{\partial t} y(t) \right) - 2 y(t) = 0 \right)$$

$$I. C.'s = \{y(0) = 1, D(y)(0) = 4\}$$

$$y(t) = _C1 e^{(-2t)} + _C2 e^{(-2t)}$$

$$y(t) = -e^{(-2t)} + 2 e^{(-2t)}$$

Exemplo 5 Resolva o problema de valor inicial

$$y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad \text{com} \quad y(0) = -1 \quad \text{e} \quad y'(0) = 4.$$

```

> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':
y0 := -1:
y1 := 4:
F := 0:
`y''(t) -3y'(t) + 2y(t) = 0`;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 -3*(s*Y(s) - y0) + 2*Y(s) = F:
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);

```

$$y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0$$

$$y(0) = -1, \quad y'(0) = 4$$

$$s^2 Y(s) + s - 7 - 3 s Y(s) + 2 Y(s) = 0$$

$$Y(s) = -\frac{s-7}{s^2 - 3s + 2}$$

$$Y(s) = -6 \frac{1}{s-1} + 5 \frac{1}{s-2}$$

$$\mathcal{L}(e^t) = \frac{1}{s-1} \quad \mathcal{L}(e^{(2)t}) = \frac{1}{s-2}$$

Usando que e
a solução é combinação linear.

```
> F1 := 1/(s-2);
F2 := 1/(s-1);
`Y(s)` = 5*F1 - 6*F2;
f1 := invlaplace(F1, s , t);
f2 := invlaplace(F2, s , t);
`f(t)` = 5*f1 - 6*f2;
```

$$Y(s) = -6 \frac{1}{s-1} + 5 \frac{1}{s-2}$$

$$f(t) = 5 e^{(2)t} - 6 e^t$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

```
> `Y(s)` = Y(s);
`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);
```

$$Y(s) = -\frac{s-7}{s^2 - 3s + 2}$$

$$f(t) = 5 e^{(2)t} - 6 e^t$$

Podemos verificar isto com o Maple.

```
> y:='y': t:='t':
ODE := diff(y(t),t$2)-3*diff(y(t),t)+2*y(t) = 0:
ICs := {y(0)=-1, D(y)(0)=4}:
`D. E.` = ODE;
`I. C.'s` = ICs;
dsolve(ODE, y(t));
dsolve({ODE} union ICs, y(t));
```

$$D.E. = \left(\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} y(t) \right) - 3 \left(\frac{\partial}{\partial t} y(t) \right) + 2 y(t) = 0 \right)$$

$$I.C.'s = (D(y)(0) = 4, y(0) = -1)$$

$$y(t) = _C1 e^t + _C2 e^{(2t)}$$

$$y(t) = 5 e^{(2t)} - 6 e^t$$

Teoremas de Deslocamento

Teorema (deslocamento na variável s) Se $F(s)$ é a transformada de Laplace de $f(t)$, então

$$L(e^{(\alpha t)} f(t)) = F(s - \alpha)$$

Teorema (deslocamento na variável t) Se $F(s)$ é a transformada de Laplace de $f(t)$

$$L(U_\alpha(t) f(t - \alpha)) = e^{(-\alpha s)} F(s)$$

Carregue o pacote de transformações para trabalhar com o Maple.

> **with(inttrans):**

$$L(t^n e^{(at)})$$

Exemplo 1 Calcule

$$L(t^n) = \frac{n!}{s^{(n+1)}}$$

Usando que . e fazemos o deslocamento.

```
> a:='a': f:='f': F:='F': n:='n': s:='s': t:='t':
f := t -> t^n:
F := s -> n!/s^(n+1):
`formulas dadas:`;
`f(t)` = f(t);
`F(s)` = F(s);
`deslocamento na variavel s para obter:`;
`f(t)` = f(t)*exp(a*t);
`F(s)` = F(s-a);
```

formulas dadas:

$$f(t) = t^n$$

$$F(s) = \frac{n!}{s^{(n+1)}}$$

deslocamento na variavel s para obter:

$$f(t) = t^n e^{(at)}$$

$$F(s) = \frac{n!}{(-a+s)^{(n+1)}}$$

Podemos verificar isto com o Maple.

```
> assume(A,positive);
assume(N,positive);
`Por exemplo, comece com:`;
`f(t)` = t^n;
L := laplace(t^N, t, s);
`F(s)` = subs(N='n',L);
`Deslocamento na variável s para obter:`;
`f(t)` = t^n*exp(a*t);
LS := laplace(t^N*exp(A*t), t, s);
`F(s)` = subs({A='a',N='n'},LS);
```

Por exemplo, comece com:

$$f(t) = t^n$$

$$F(s) = s^{(-n-1)} \Gamma(n+1)$$

Deslocamento na variável s para obter:

$$f(t) = t^n e^{(at)}$$

$$F(s) = \Gamma(n+1) (s-a)^{(-n-1)}$$

Exemplo 2 Resolva o PVI

$$y''(t) + y(t) = U_{\pi}(t) \quad \text{com} \quad y(0) = 0 \quad \text{e} \quad y'(0) = 0$$

```
> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y': Y:='Y':
y0 := 0:
y1 := 0:
F := laplace(Heaviside(t-Pi), t, s):
`y''(t) + y(t) = UPi(t)` ;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 + Y(s) = F: eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
1/(s*(s^2+1)) = convert(1/(s*(s^2+1)), parfrac, s);
`Y(s)` = exp(-Pi*s)/s - exp(-Pi*s)*s/(s^2+1);
```

$$y''(t) + y(t) = UPi(t)$$

$$y(0) = 0, \quad y'(0) = 0$$

$$s^2 Y(s) + Y(s) = \frac{e^{(-\pi s)}}{s}$$

$$Y(s) = \frac{e^{(-\pi s)}}{s(s^2 + 1)}$$

$$\frac{1}{s(s^2 + 1)} = \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2 + 1}$$

$$Y(s) = \frac{e^{(-\pi s)}}{s} - \frac{e^{(-\pi s)}s}{s^2 + 1}$$

$$L(U_\pi(t)) = \frac{e^{(-\pi s)}}{s} \quad L(U_\pi(t) \cos(t - \pi)) = \frac{e^{(-\pi s)}s}{s^2 + 1}$$

Use que

$$e^{-\pi s} = \text{Heaviside}(t - \pi)$$

```
> F1 := exp(-Pi*s)/s;
F2 := exp(-Pi*s)*s/(s^2+1);
f1 := invlaplace(F1, s, t);
f2 := invlaplace(F2, s, t);
`Y(s)` = F1 - F2;
`f(t)` = f1 - f2;
```

$$Y(s) = \frac{e^{(-\pi s)}}{s} - \frac{e^{(-\pi s)}s}{s^2 + 1}$$

$$f(t) = \text{Heaviside}(t - \pi) + \text{Heaviside}(t - \pi) \cos(t)$$

Podemos verificar isto usando o Maple.

```
> ODE := diff(y(t),t$2)+y(t) = Heaviside(t-Pi);
ICs := {y(0)=0, D(y)(0)=0};
`D. E.` = ODE;
`I. C.'s` = ICs;
dsolve(ODE, y(t), method=laplace);
dsolve({ODE} union ICs, y(t), method=laplace);
```

$$D. E. = \left(\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} y(t) \right) + y(t) = \text{Heaviside}(t - \pi) \right)$$

$$I. C.'s = \{ y(0) = 0, D(y)(0) = 0 \}$$

$$y(t) = y(0) \cos(t) + D(y)(0) \sin(t) + 2 \text{Heaviside}(t - \pi) \cos\left(\frac{1}{2}t\right)^2$$

$$y(t) = 2 \operatorname{Heaviside}(t - \pi) \cos\left(\frac{1}{2}t\right)^2$$

Invertendo a Transformada de Laplace

> **with(inttrans):**
laplace(t,t,s):

$$Y(s) = \frac{s^3 - 4s + 1}{s(s-1)^3}$$

Exemplo 1 Determine a transformada inversa de

> **s:='s': Y:='Y':**
Y := s ->(s^3 - 4*s + 1)/(s*(s-1)^3);
`Y(s)` = Y(s);

$$Y(s) = \frac{s^3 - 4s + 1}{s(s-1)^3}$$

Vamos usar frações parciais para decompor a expressão de $Y(s)$ em fatores mais simples.

> **s:='s': Y:='Y':**
Y := s ->(s^3 - 4*s + 1)/(s*(s-1)^3);
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s),parfrac,s);

$$Y(s) = \frac{s^3 - 4s + 1}{s(s-1)^3}$$

$$Y(s) = -\frac{1}{s} - 2\frac{1}{(s-1)^3} + \frac{1}{(s-1)^2} + 2\frac{1}{s-1}$$

Usamos a tabela de transformada de Laplace para procurar a inversa, obtemos a solução

$$f(t) = -1 - t^2 e^{-t} + t e^{-t} + 2 e^{-t}$$

Podemos usar o Maple para conferir.

> `F(s)` = (s^3 - 4*s + 1)/(s*(s-1)^3);
`f(t)` = invlaplace((s^3 - 4*s + 1)/(s*(s-1)^3), s, t);

$$F(s) = \frac{s^3 - 4s + 1}{s(s-1)^3}$$

$$f(t) = -1 - t^2 e^{-t} + t e^{-t} + 2 e^{-t}$$

$$F(s) = \frac{5s}{(s^2 + 4)(s^2 + 9)}$$

Exemplo 2 Determine a transformada inversa de

> s:='s': Y:='Y':
Y := s -> 5*s/((s^2+4)*(s^2+9));
`Y(s)` = Y(s);

$$Y(s) = 5 \frac{s}{(s^2 + 4)(s^2 + 9)}$$

Podemos usar o Maple para converter em frações parciais.

> s:='s': Y:='Y':
Y := s -> 5*s/((s^2+4)*(s^2+9));
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s),parfrac,s);

$$Y(s) = 5 \frac{s}{(s^2 + 4)(s^2 + 9)}$$

$$Y(s) = \frac{s}{s^2 + 4} - \frac{s}{s^2 + 9}$$

Use a tabela de transformadas e Laplace para determinar a inversa:

$$y(t) = \cos(2t) - \cos(3t)$$

$$Y(s) = \frac{s^3 + 3s^2 - s + 1}{s(s+1)^2(s^2+1)}$$

Exemplo 3 Determine a transformada inversa de
Em frações parciais, temos

```
> s:='s': Y:='Y':
Y := s ->(s^3+3*s^2-s+1)/(s*(s+1)^2*(s^2+1)):
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s),parfrac,s);
```

$$Y(s) = \frac{s^3 + 3s^2 - s + 1}{s(s+1)^2(s^2+1)}$$

$$Y(s) = \frac{1}{s} - 2 \frac{1}{(s+1)^2} - 2 \frac{1}{s+1} + \frac{s+1}{s^2+1}$$

Usando uma tabela de transformada de Laplace temos que a resposta é:

$$y(t) = 1 - 2t e^{(-t)} - 2 e^{(-t)} + \cos(t) + \sin(t)$$

Exemplos de PVI

> **with(inttrans):**

Exemplo 1 Resolva o problema de valor inicial

$$y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad \text{com} \quad y(0) = 3 \quad \text{e} \quad y'(0) = 4$$

```
> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':
y0 := 3:
y1 := 4:
F := 0:
`y''(t) -3y'(t) + 2y(t) = 0`;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 - 3*(s*Y(s) - y0) + 2*Y(s) = F:
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);
```

$$y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0$$

$$y(0) = 3, \quad y'(0) = 4$$

$$s^2 Y(s) - 3s + 5 - 3s Y(s) + 2 Y(s) = 0$$

$$Y(s) = \frac{3s - 5}{s^2 - 3s + 2}$$

$$Y(s) = 2 \frac{1}{s-1} + \frac{1}{s-2}$$

$$\mathcal{L}(e^t) = \frac{1}{s-1} \quad \mathcal{L}(e^{(2)t}) = \frac{1}{s-2}$$

Usando que
a solução é combinação linear.

> **F1 := 1/(s-2);**

F2 := 1/(s-1);

`Y(s)` = F1 + 2*F2;

f1 := invlaplace(F1, s , t);

f2 := invlaplace(F2, s , t);

`f(t)` = f1 + 2*f2;

$$Y(s) = 2 \frac{1}{s-1} + \frac{1}{s-2}$$

$$f(t) = e^{(2)t} + 2 e^t$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

> `Y(s)` = Y(s);

`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);

$$Y(s) = \frac{3s - 5}{s^2 - 3s + 2}$$

$$f(t) = e^{(2)t} + 2 e^t$$

Podemos verificar isto com o Maple.

> **y:='y': t:='t':**

ODE := diff(y(t),t\$2)-3*diff(y(t),t)+2*y(t)=0:

ICs := {y(0)=3, D(y)(0)=4}:

`D. E. ` = ODE;

`I. C.'s ` = ICs;

dsolve(ODE, y(t));

dsolve({ODE} union ICs, y(t));

$$D. E. \quad = \left(\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} y(t) \right) - 3 \left(\frac{\partial}{\partial t} y(t) \right) + 2 y(t) = 0 \right)$$

$$I. C.'s = \{y(0) = 3, D(y)(0) = 4\}$$

$$y(t) = _C1 e^{t} + _C2 e^{(2t)}$$

$$y(t) = e^{(2t)} + 2e^t$$

Exemplo 2 Resolva o problema de valor inicial

$$y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad \text{com} \quad y(0) = -1 \quad \text{e} \quad y'(0) = 4.$$

> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':

y0 := -1:

y1 := 4:

F := 0:

`y''(t) -3y'(t) + 2y(t) = 0`;

`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;

eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 - 3*(s*Y(s) - y0) + 2*Y(s) = F:

eqn;

sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):

Y := s -> subs(S=s,sol):

`Y(s)` = Y(s);

`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);

$$y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0$$

$$y(0) = -1, \quad y'(0) = 4$$

$$s^2 Y(s) + s - 7 - 3s Y(s) + 2 Y(s) = 0$$

$$Y(s) = -\frac{s - 7}{s^2 - 3s + 2}$$

$$Y(s) = -6 \frac{1}{s-1} + 5 \frac{1}{s-2}$$

$$L(e^t) = \frac{1}{s-1} \quad L(e^{(2)t}) = \frac{1}{s-2}$$

Usando que e
a solução é combinação linear .

> **F1 := 1/(s-2);**

F2 := 1/(s-1);

`Y(s)` = -6* F1 + 5*F2;

f1 := invlaplace(F1, s , t):

f2 := invlaplace(F2, s , t):

`f(t)` = - 6*f1 + 5*f2;

$$Y(s) = -6 \frac{1}{s-2} + 5 \frac{1}{s-1}$$

$$f(t) = -6 e^{(2)t} + 5 e^t$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

> `Y(s)` = Y(s);

`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);

$$Y(s) = -\frac{s-7}{s^2 - 3s + 2}$$

$$f(t) = 5 e^{(2)t} - 6 e^t$$

Podemos verificar isto com o Maple.

> **y:='y': t:='t':**

ODE := diff(y(t),t\$2)-3*diff(y(t),t)+2*y(t) = 0:

ICs := {y(0)=-1, D(y)(0)=4}:

`D. E. ` = ODE;

`I. C.'s ` = ICs;

dsolve(ODE, y(t));

dsolve({ODE} union ICs, y(t));

$$D. E. = \left(\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} y(t) \right) - 3 \left(\frac{\partial}{\partial t} y(t) \right) + 2 y(t) = 0 \right)$$

$$I.C.'s = \{y(0) = -1, D(y)(0) = 4\}$$

$$y(t) = _C1 e^{t} + _C2 e^{(2t)}$$

$$y(t) = 5 e^{(2t)} - 6 e^t$$

> **restart:**

> **with(inttrans):**

Exemplo 3 Resolva o problema de valor inicial

$$y''(t) + y(t) = t \quad \text{com} \quad y(0) = -1 \quad \text{e} \quad y'(0) = 3$$

> **s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':**

y0 := -1:

y1 := 3:

F := laplace(t, t , s):

`y''(t) + y(t) = t;

`y(0) ` = y0, ` y'(0) ` = y1;

eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 +1*Y(s) = F:

eqn;

sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):

Y := s -> subs(S=s,sol):

`Y(s) ` = Y(s);

`Y(s) ` = convert(Y(s), parfrac, s);

$$y''(t) + y(t) = t$$

$$y(0) = -1, \quad y'(0) = 3$$

$$s^2 Y(s) + s - 3 + Y(s) = \frac{1}{s^2}$$

$$Y(s) = -\frac{s^3 - 3s^2 - 1}{s^2(s^2 + 1)}$$

$$Y(s) = \frac{1}{s^2} - \frac{-2+s}{s^2+1}$$

$$\mathcal{L}(t) = \frac{1}{s^2} \quad \mathcal{L}(2\sin(t) - \cos(t)) = \frac{s-2}{s^2+1}$$

Usando que e
a solução é combinação linear.

```
> F1 := 1/(s^2);
F2 := (s-2)/(s^2+1);
`Y(s)` = F1 -F2;
f1 := invlaplace(F1, s , t);
f2 := invlaplace(F2, s , t);
`f(t)` = f1 -f2;
```

$$Y(s) = \frac{1}{s^2} - \frac{-2+s}{s^2+1}$$

$$f(t) = t - \cos(t) + 2 \sin(t)$$

>

```
> restart;
> with(inttrans);
```

Exemplo 4 Resolva o problema de valor inicial

$$y''(t) + y'(t) - y(t) = 4 \exp(t) \quad \text{com} \quad y(0) = 1 \quad \text{e} \quad y'(0) = 0$$

```
> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y';
y0 := 1;
y1 := 0;
F := laplace(4*exp(t), t , s);
`y''(t) + y'(t)-y(t) = 4*exp(t)`;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) - s*y0 - y1 +(s*Y(s) - y0)-1*Y(s) = F;
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S)));
Y := s -> subs(S=s,sol);
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);
```

$$F := 4 \frac{1}{s-1}$$

$$y''(t) + y'(t)-y(t) = 4 \exp(t)$$

$$y(0) = 1, \quad y'(0) = 0$$

$$s^2 Y(s) - s - 1 + s Y(s) - Y(s) = 4 \frac{1}{s-1}$$

$$Y(s) = \frac{s^2 + 3}{s^3 - 2s + 1}$$

$$Y(s) = 4 \frac{1}{s-1} - \frac{7+3s}{s^2+s-1}$$

Algo mais sobre EDO's

Métodos Numéricos para EDO no Maple

> **restart:**

Se você está interessado na solução de um problema de valor inicial em um ponto particular ou em um número pequeno de pontos particulares, é mais eficiente resolver numericamente a equação diferencial do que tentar resolvê-la exatamente usando fórmulas. Muitas vezes, não existe uma expressão explícita para a solução, e aí teremos que usar métodos numéricos.

Vamos ver agora como se pode obter a solução numérica usando o Maple.

O comando dsolve, sem informação de opção tentará uma solução exata. Usando o comando dsolve com a opção "numeric" o Maple retorna um procedimento que você deverá usar para obter a solução no ponto procurado.

Como default o Maple usa o método de Runge-Kutta de ordem 4.

$$x^2 - y^2$$

Exemplo 1: Considere a EDO $y' =$, com $y(0)=1$.

> **{D(y)(x) = x^2 - y^2, y(0)=1};**

$$(D(y))(x) = x^2 - y^2, y(0) = 1 \}$$

> **solucao:=dsolve({D(y)(x) = x^2 - y(x)^2, y(0)=1}, y(x), numeric);**

solucao := proc(rkf45_x) ... end

O Maple retornou um procedimento que dará a solução no ponto desejado.
Para saber a solução no ponto

x=1, execute a linha abaixo.

> **solucao(1); #dá a solução no ponto x=1 e etc.**

$$[x = 1, y(x) = .7500156981235434]$$

> **solucao(2);**

$$[x = 2, y(x) = 1.679458970842937]$$

> **solucao(5);**

$$[x = 5, y(x) = 4.896724060220174]$$

Não temos nenhum controle, deixando o Maple fazer todas as contas e tomar todas as decisões. Para obter mais controle devemos especificar o método a ser usado pelo Maple e também o passo a ser usado. Existem três métodos numéricos que usamos mais comumente: método de Euler, Método de Heum e o Runge-Kutta.

Vamos ver como isto pode ser feito.

$$y^2 - x$$

Exemplo 2 : Considere a seguinte EDO $y' =$ com $y(0)=0$.

> **edo := D(y)(x) = y(x)^2-x;**

$$edo := D(y)(x) = y(x)^2 - x$$

Estimar $y(1)$ se $y(0)=0$, usando o método de Euler com passo $h = 0.01$.

> **eulersol:=dsolve({edo, y(0)=0}, y(x), numeric,
method=classical[foreuler], stepsize=0.01);**

eulersol := proc($x_{\text{classical}}$) ... end

> **eulersol(1);**

$$[x = 1, y(x) = -.4524652340061601]$$

Estimar $y(1)$ se $y(0)=0$, usando o método de Euler melhorado com passo $h = 0.05$.

> **Melhoreulersol:=dsolve({edo, y(0)=0}, y(x), numeric, method=classical[heunform], stepsize=0.05);**

Melhoreulersol := proc(x_classical) ... end

> **Melhoreulersol(1);**

[$x = 1, y(x) = -.4555263344850716$]

Estimar $y(1)$ se $y(0)=0$, usando o método de Runge-Kutta com passo $h = 0.1$.

> **rksol:=dsolve({edo, y(0)=0}, y(x), numeric, method=classical[rk4], stepsize=0.1);**

rksol := proc(x_classical) ... end

> **rksol(1);**

[$x = 1, y(x) = -.4555438427043770$]

Exemplo 3

Vamos ver agora como usar os recursos numéricos do Maple para plotar campos de direções de EDO's.

Uma EDO $y'(x) = f(x, y)$ define um campo de direções. O Maple pode plotar este campo. Vejamos como se faz isto.

Antes precisamos carregar o pacote de ferramentas para equações diferenciais.

> **with(DEtools);**

> **eqc1:= diff(y(x),x) + y(x) = 0;**

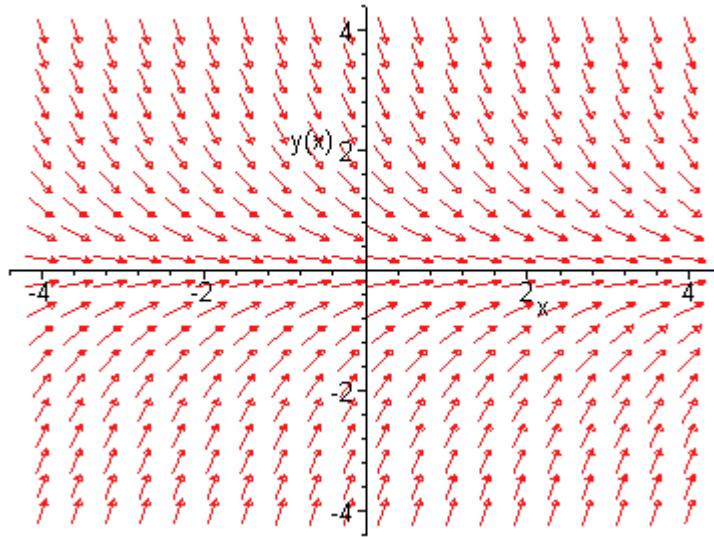
$$eqc1 := \left(\frac{\partial}{\partial x} y(x) \right) + y(x) = 0$$

> **ODE:= diff(y(x),x) = sqrt(y(x)^2+1);**

$$ODE := \frac{\partial}{\partial x} y(x) = \sqrt{y(x)^2 + 1}$$

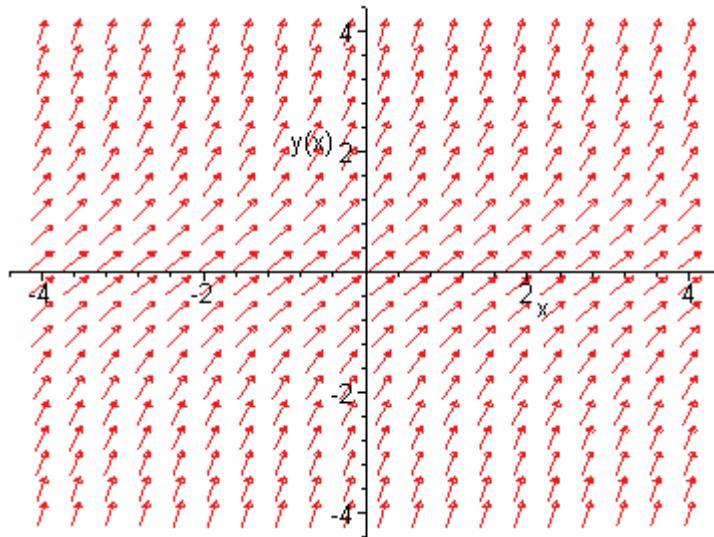
> **DEplot(eq1,y(x),x=-4..4,y=-4..4,title='Exemplo 1', arrows=slim);**

Exemplo 1



```
> DEplot(ODE,y(x),x=-4..4,y=-4..4,title=`Exemplo 2`,  
arrows=slim);
```

Exemplo 2



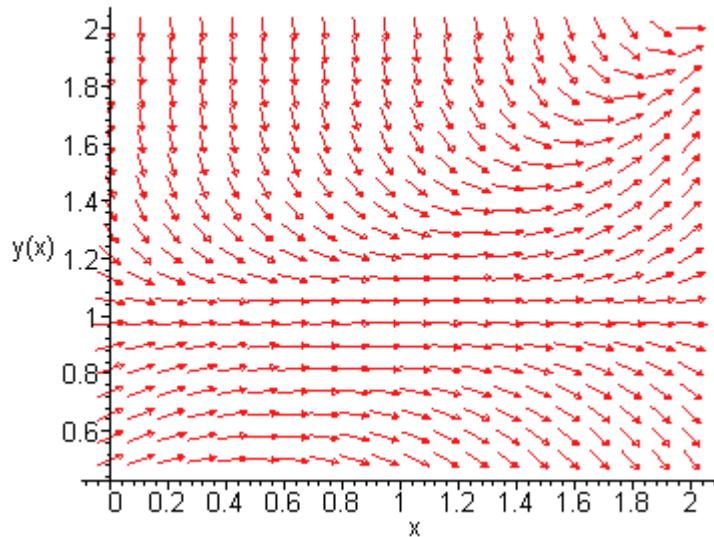
```
> eqc2 := diff(y(x),x) = (y(x)-x)*(1-y(x)^3);
```

$$eqc2 := \frac{\partial}{\partial x} y(x) = (y(x) - x)(1 - y(x)^3)$$

Gerando um campo de direções

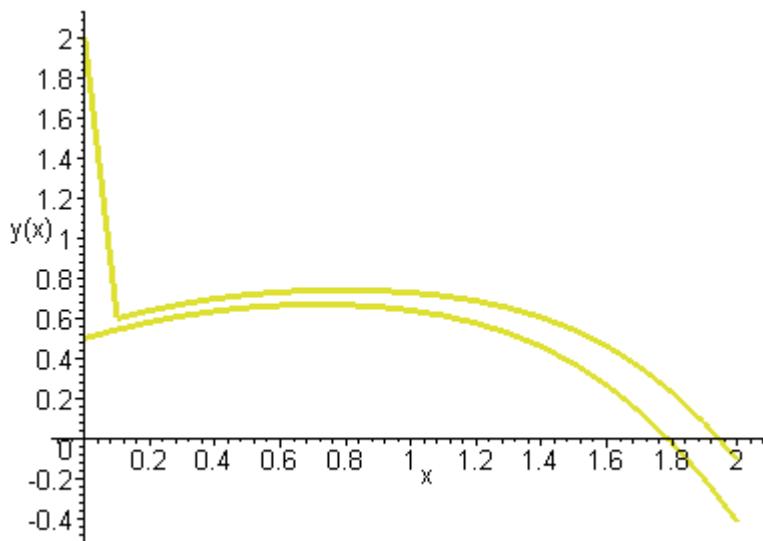
```
> DEplot(eqc2,y(x),x=0..2,y=0.5..2,title=`Exemplo 3`,arrows=SLIM);
```

Exemplo 3



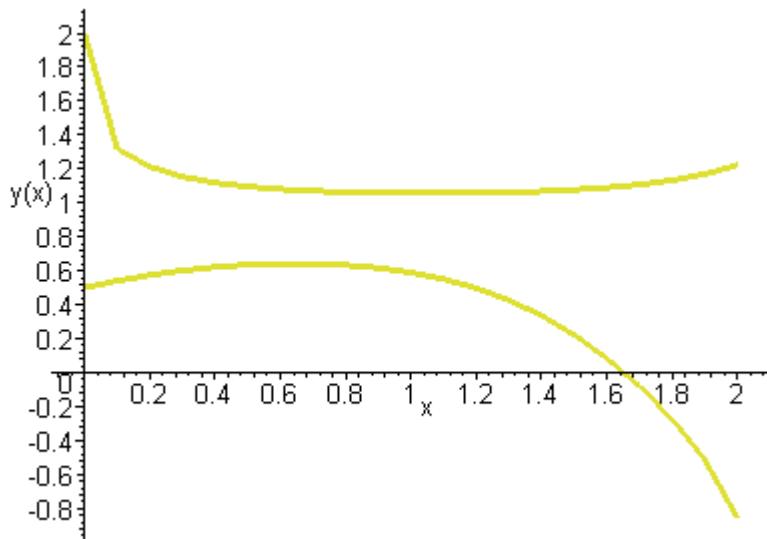
Podemos também plotar a solução usando o método de Euler.

```
> DEplot(eq2,y(x),x=0..2,{[0,2],[0,0.5]},  
arrows=None,method=classical[foreuler]);
```



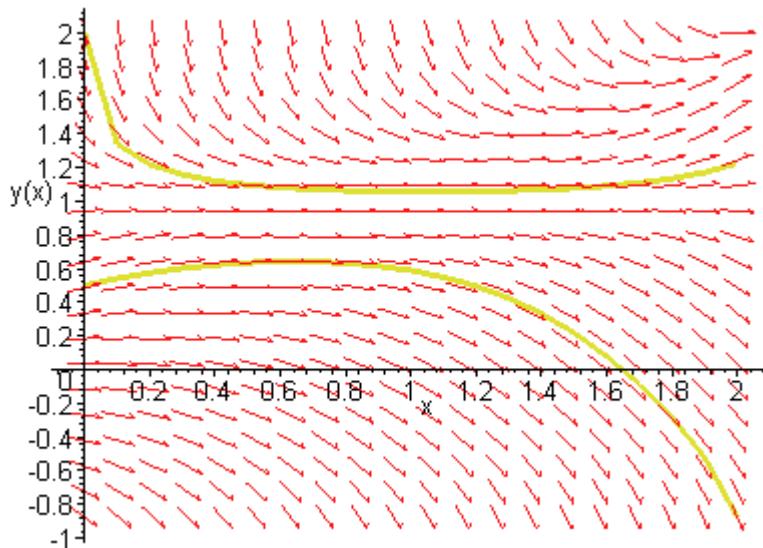
Usando método de Euler melhorado.

```
> DEplot(eq2,y(x),x=0..2,{[0,2],[0,0.5]},  
arrows=None,method=classical[heunform]);
```

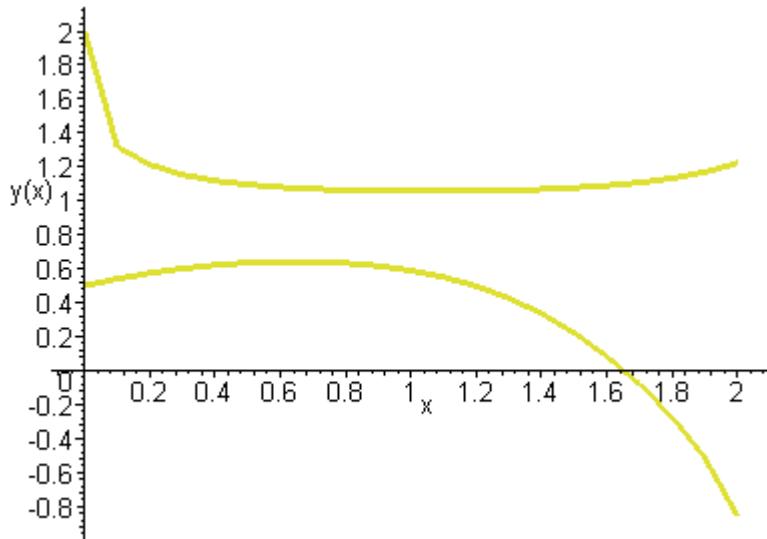


Usando Runge-Kutta4, default do Maple.

```
> DEplot(eq2,y(x),x=0..2,{[0,2],[0,0.5]},arrows=SMALL);
```



```
> DEplot(eq2,y(x),x=0..2,{[0,2],[0,0.5]},  
arrows=NONE,method=classical[heunform]);
```



Alguns Modelos

> **restart:**

> **with(inttrans):**

Modelo 1: Desintegração Radioativa

Se a quantidade do material radiativo no instante t é $Q(t)$, então a taxa de variação no instante t é proporcional a quantidade $Q(t)$, isto é,

$$\frac{d Q(t)}{dt} = -k Q(t)$$

onde $k > 0$ é chamada a constante de desintegração radioativa do material.

Se a quantidade inicial de material é $Q[0]$, então podemos usar a transformada de Laplace para determinarmos a solução do PVI:

$$\frac{d Q(t)}{dt} = -k Q(t)$$

$$Q(0) = Q_0$$

> **s:=s': S:=S': t:=t': Y:=Y':**

y0 := Q[0]:

F := 0:

`y'(t) +ky(t) = 0`;

```

`y(0)` = y0;
eqn := s*Y(s) - y0 +k*Y(s) = F:
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);

```

$$y'(t) + ky(t) = 0$$

$$y(0) = Q_0$$

$$s Y(s) - Q_0 + k Y(s) = 0$$

$$Y(s) = \frac{Q_0}{s+k}$$

$$Y(s) = \frac{Q_0}{s+k}$$

$$L(e^{-kt}) = \frac{1}{s+k}$$

Usando que
a solução é combinação linear .

```

> F1 := 1/(s+k):
`Y(s)` = Q[0]*F1;
f1 := invlaplace(F1, s , t):
`f(t)` = Q[0]*f1 ;

```

>

$$Y(s) = \frac{Q_0}{s+k}$$

$$f(t) = Q_0 e^{(-kt)}$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

```

> `Y(s)` = Y(s);
`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);

```

$$Y(s) = \frac{Q_0}{s + k}$$

$$f(t) = Q_0 e^{(-kt)}$$

Modelo 2: Movimento num meio viscoso

Uma partícula de massa m é abandonada num meio viscoso, isto é, num meio que oferece resistência ao seu movimento proporcional a velocidade. O movimento da partícula no meio viscoso depende da constante k de viscosidade, da seguinte forma

$$F = m a = m g - k v$$

onde a é a aceleração e v é a velocidade.

Reescrevendo,

$$\frac{dv}{dt} + k m v = g$$

Supondo que $v(0) = v_0$, obtemos a solução via Laplace dada por

> **restart:**

> **with(inttrans):**

> **s:=s': S:=S': t:=t': Y:=Y':**

y0 := v[0]:

F := g/s:

'y'(t) +kmy(t) = g;

'y(0) `= y0;

eqn := s*Y(s) - y0 +k*m*Y(s) = F:

eqn;

sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):

Y := s -> subs(S=s,sol):

'Y(s) `= Y(s);

'Y(s) `= convert(Y(s), parfrac, s);

$$y'(t) +kmy(t) = g$$

$$y(0) = v_0$$

$$s Y(s) - v_0 + k m Y(s) = \frac{g}{s}$$

$$Y(s) = \frac{v_0 s + g}{s (s + k m)}$$

$$Y(s) = \frac{g}{k m s} + \frac{k m v_0 - g}{k m (s + k m)}$$

$$L(e^{-kmt}) = \frac{1}{s + km} \quad L(1) = \frac{1}{s}$$

Usando que
a solução é combinação linear.

> **F1 := 1/(s+k*m);**

F2 := 1/(s);

`Y(s)` = $(k * m * v[0] - g) / (k * m) * F1 + (g / k * m) * F2;$

f1 := invlaplace(F1, s , t);

f2 := invlaplace(F2, s , t);

`f(t)` = $(k * m * v[0] - g) / (k * m) * f1 + (g / k * m) * f2 ;$

$$Y(s) = \frac{k m v_0 - g}{k m (s + k m)} + \frac{g m}{k s}$$

$$f(t) = \frac{(k m v_0 - g) e^{(-k m t)}}{k m} + \frac{g m}{k}$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

> `Y(s)` = Y(s);

`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);

$$Y(s) = \frac{v_0 s + g}{s (s + k m)}$$

$$f(t) = \frac{g}{k m} + e^{(-k m t)} v_0 - \frac{e^{(-k m t)} g}{k m}$$

Modelo 3: Lei de resfriamento de Newton

A lei de resfriamento de Newton diz que a taxa de variação da

$$\frac{dT}{dt}$$

temperatura T de um corpo em relação ao tempo é proporcional a diferença da sua temperatura T e da temperatura ambiente T_0 , isto é,

$$\frac{dT}{dt} = -k(T - T_0)$$

onde $k > 0$ é uma constante que depende do material.

Supondo que $T(0) = C$, obtemos a solução via Laplace dada por

> **restart:**

> **with(inttrans):**

```
> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':
y0 := C:
F := k*T[0]/s:
`y'(t) +ky(t) = k*T[0];
`y(0)` = y0;
eqn := s*Y(s) - y0 +k*Y(s) = F:
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);
```

$$y'(t) +ky(t) = k*T[0]$$

$$y(0) = C$$

$$s Y(s) - C + k Y(s) = \frac{k T_0}{s}$$

$$Y(s) = \frac{C s + k T_0}{s (s + k)}$$

$$Y(s) = \frac{T_0}{s} + \frac{-T_0 + C}{s + k}$$

$$\mathcal{L}(e^{(-kt)}) = \frac{1}{s+k} \quad \mathcal{L}(1) = \frac{1}{s}$$

Usando que
a solução é

```
> F1 := 1/(s);
F2 := 1/(s+k);`Y(s)` = T[0]*F1+(-T[0]+C)*F2;
f1 := invlaplace(F1, s , t);
f2 := invlaplace(F2, s , t);
`f(t)` = T[0]*f1+(-T[0]+C)*f2 ;
```

$$Y(s) = \frac{T_0}{s} + \frac{-T_0 + C}{s+k}$$

$$f(t) = T_0 + (-T_0 + C) e^{(-kt)}$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

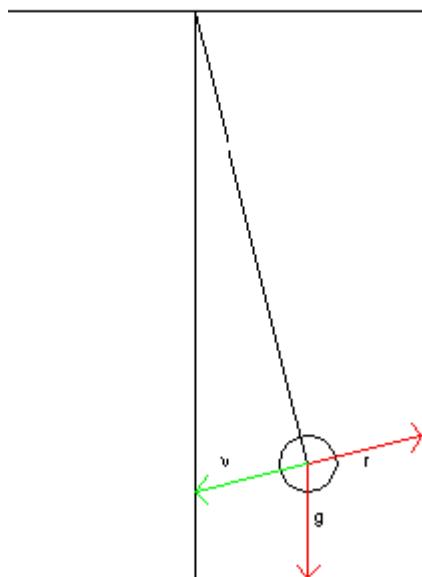
```
> `Y(s)` = Y(s);
`f(t)` = invlaplace(Y(s), s , t);
```

$$Y(s) = \frac{C s + k T_0}{s (s + k)}$$

$$f(t) = T_0 - e^{(-kt)} T_0 + e^{(-kt)} C$$

Modelo 4 : Pêndulo

Diagrama do Pendulo



O diagrama mostra um pêndulo consistindo de uma pequena massa esférica suspensa por um fio. O pêndulo está imerso em um líquido que resiste ao seu movimento. A flecha verde mostra a velocidade v da esfera, a flecha vermelha mostra a força agindo sobre ela.

Existe uma força para baixo g devido à gravidade e também r uma força resistiva devido ao fluido, agindo na direção oposta a velocidade do pêndulo.

A equação que descreve o movimento do pêndulo em termos do

ângulo θ entre a esfera do pêndulo e a vertical é dada por:

$$\theta_{tt} = -k \theta_t - \theta(t)$$

A constante k é a medida que mostra quanta resistência o fluido exerce sobre a esfera. Se $k = 0$ então o fluido não exerce resistência.

Tomando as condições iniciais dadas por

$$\theta(0) = \phi \quad \text{e} \quad \theta_t(0) = 0$$

obtemos via transformada de Laplace aa seguinte solução.

> **restart:**

```

> with(inttrans):
> s:='s': S:='S': t:='t': Y:='Y':
y0 := phi:
y1 := 0:F := 0:
`y''(t) +ky'(t)+y(t) = 0`;
`y(0)` = y0, `y'(0)` = y1;
eqn := s^2*Y(s) -s*y0-y1 +k*(s*Y(s)-y0)+Y(s) = F:
eqn;
sol := simplify(solve(subs(s=S,eqn),Y(S))):
Y := s -> subs(S=s,sol):
`Y(s)` = Y(s);
`Y(s)` = convert(Y(s), parfrac, s);

```

$$y''(t) +ky'(t)+y(t) = 0$$

$$y(0) = \phi, \quad y'(0) = 0$$

$$s^2 Y(s) - s \phi + k (s Y(s) - \phi) + Y(s) = 0$$

$$Y(s) = \frac{\phi (s+k)}{s^2 + ks + 1}$$

$$Y(s) = \frac{\phi (s+k)}{s^2 + ks + 1}$$

Podemos usar a inversa de Laplace diretamente.

```

> `Y(s)` = Y(s);
`f(t)` = simplify(invlaplace(Y(s), s , t));

```

$$Y(s) = \frac{\phi (s+k)}{s^2 + ks + 1}$$

$$f(t) = -\frac{\phi e^{\left(-\frac{1}{2}kt\right)} \left(4 \cos\left(\frac{1}{2}\sqrt{4-k^2}t\right) - k^2 \cos\left(\frac{1}{2}\sqrt{4-k^2}t\right) + \sqrt{4-k^2} k \sin\left(\frac{1}{2}\sqrt{4-k^2}t\right)\right)}{-4+k^2}$$

>